

전동 액추에이터

LEJ Series



고강성 슬라이더 타입

박형 저중심

높이 치수 : **58mm**



LEJS40



AC 서보 모터 타입

볼 나사 구동 LEJS Series

사이즈 : 40, 63 ▶P.175,186

가반질량 : **85kg**

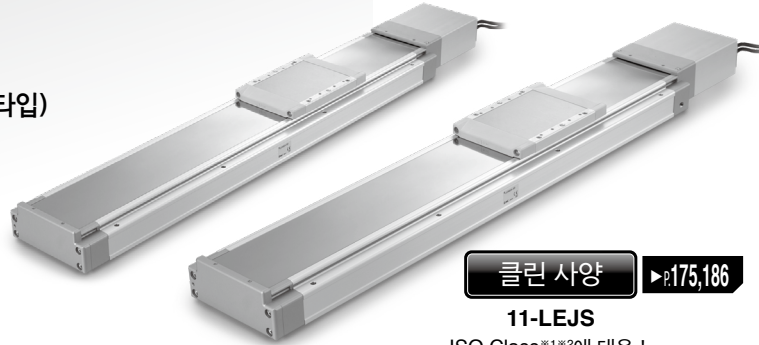
반복위치 결정정도 : ± 0.01 mm(고정도 타입)

최대 속도 : **1800**mm/s

최대 가감속도 : **20,000**mm/s²

※1 ISO14644-1

※2 흡입유량에 따라 발전특성이 다릅니다.



클린 사양 ▶P.175,186

11-LEJS

ISO Class※1※2에 대응!

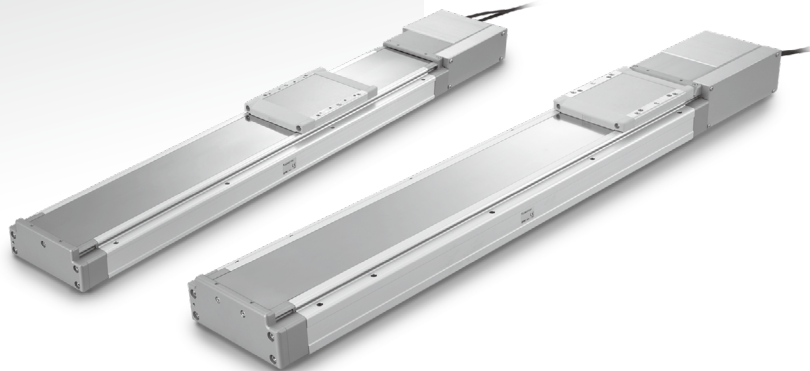
벨트 구동 LEJB Series

사이즈 : 40, 63 ▶P.175,186

최대 스트로크 : **3,000**mm 대응

최대 속도 : **3,000**mm/s

최대 가감속도 : **20,000**mm/s²



AC 서보 모터 드라이버 ▶P.764

▶인크리멘탈 엔코더용

- 펄스 입력 타입/포지셔닝 타입
- LECSA Series



▶앱솔루트 엔코더용

- 펄스 입력 타입
- LECSB(-T) Series
- CC-Link 직접 입력 타입
- LECS(-T) Series
- SSCNETⅢ타입
- LECSS Series
- SSCNETⅢ/H타입
- LECSS-T Series
- 네트워크 카드 타입
- LECSN-T Series
- MECHATROLINK타입
- LECY□ Series



전동 액추에이터용 드라이버 LECSB-S, LECS(-S), LECSS-S의 판매를 중지합니다. 대체품으로 말미에 -T가 붙은 LECSB-T, LECS(-T), LECSS-T를 선정해 주십시오.

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

LEY-X5

11-LEFS

11-LEJS

25A-

LEC□

JXC□

LECS□
LECS□-T

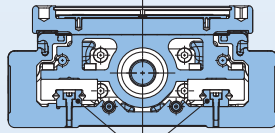
LECY□

모터 없음

LAT3

● 고정도 / 고강성

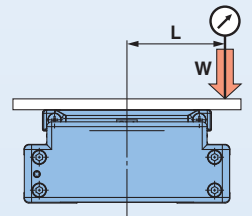
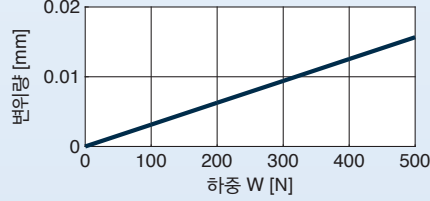
리니어 가이드 2축으로
흔들림양 저감



리니어 가이드(2축)

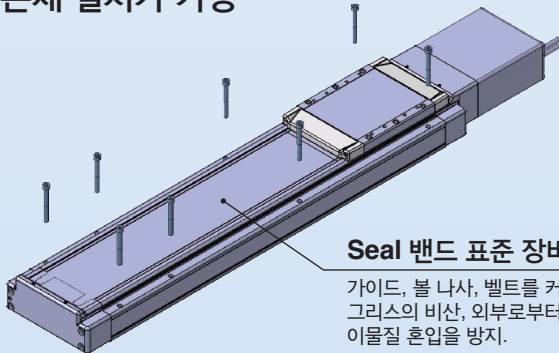
테이블 변위량

※LEJ□63/L=64.5mm일 때



● 설치공수 삭감

커버 등의 외장부품을 분리하지 않고,
본체 설치가 가능

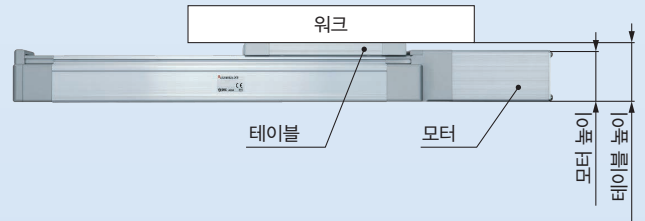


Seal 밴드 표준 장비

가이드, 볼 나사, 벨트를 커버.
그리스의 비산, 외부로부터의
이물질 혼입을 방지.

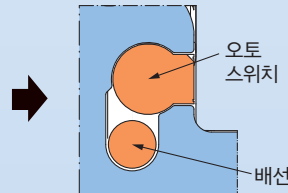
● 워크 모멘트에 간섭 없음

테이블 높이 > 모터 높이



● 무접점 오토스위치 부착 가능(리미트 확인용, 중간신호 확인용)

- 스위치 배선 수납 가능
- A접점/B접점 타입을 구비
- D-M9□W(2색 표시식), D-M9□, D-M9□E(B접점 타입)

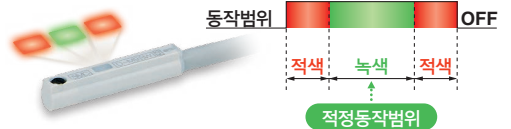


2색 표시식 무접점 오토스위치

실수가 없는 확실한 부착위치 설정이 가능

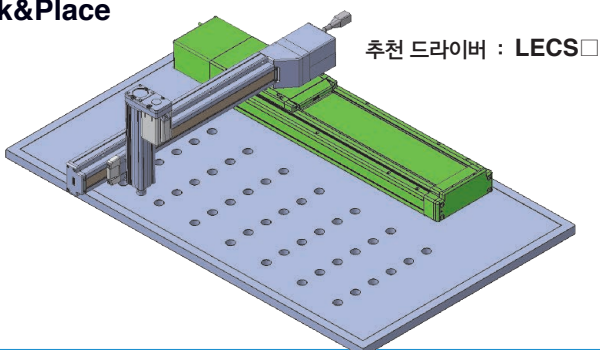
적정동작범위에서

녹색 램프 점등



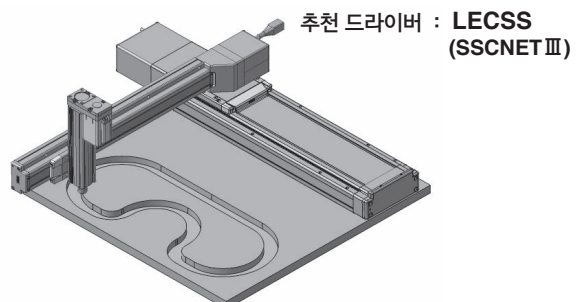
용도 예

Pick&Place



추천 드라이버 : LECS□

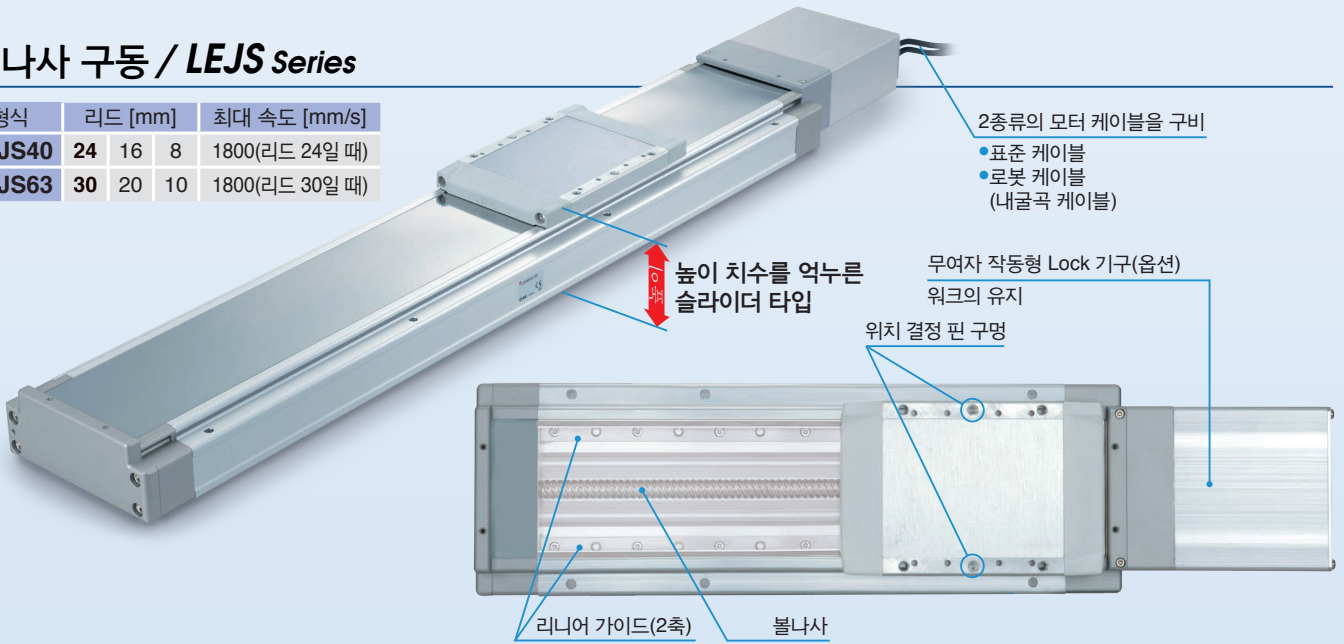
접착제 도포 / 고속 궤적제어가 가능



추천 드라이버 : LECS (SSCNETⅢ)

볼 나사 구동 / LEJS Series

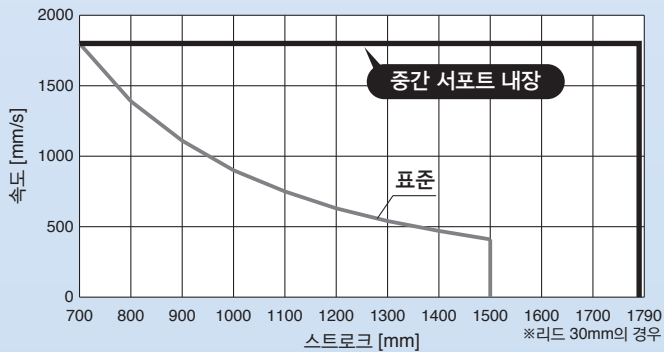
형식	리드 [mm]	최대 속도 [mm/s]
LEJS40	24 16 8	1800(리드 24일 때)
LEJS63	30 20 10	1800(리드 30일 때)



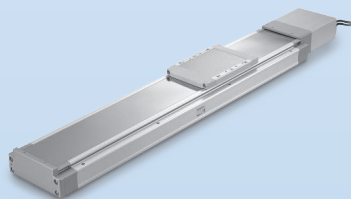
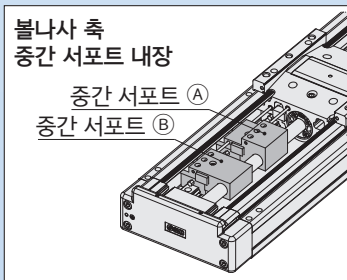
중간 서포트 내장 타입

볼나사 구동 LEJS63□-□M Series

전 스트로크에서 최고 속도 : 1,800mm/s*를 실현!



중간 서포트로 롱스트로크일 때의 볼나사 휘어짐을 저감



클린 사양

볼나사 구동 11-LEJS Series 사이즈 : 40, 63

ISO Class 4*1,*2에 대응!

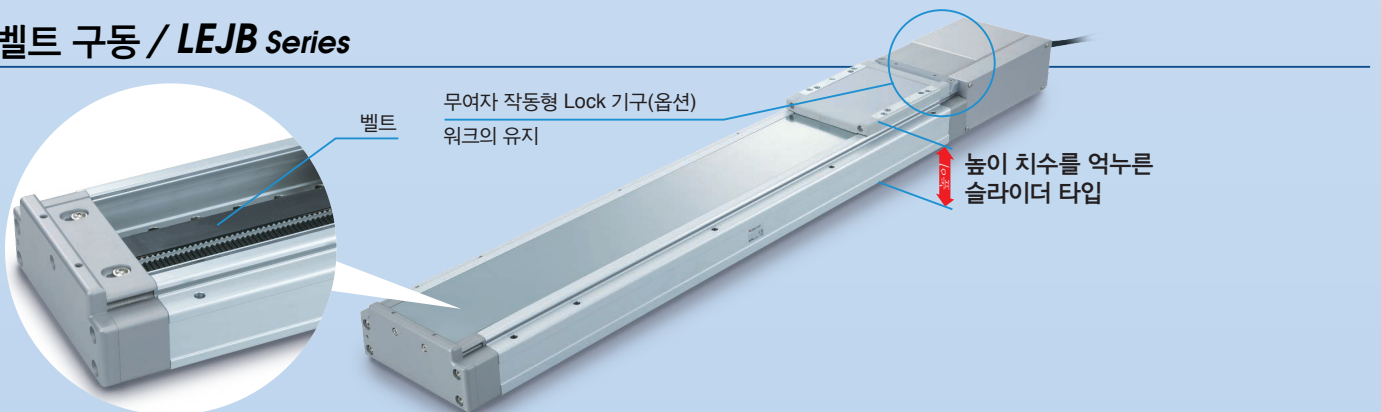
- 진공 배관을 내장
- 커버 등의 외장부품을 분리하지 않고, 본체 설치가 가능

*1 ISO14644-1
*2 흡입유량에 따라 발전특성이 다릅니다. 상세 내용은 P.656를 참조해 주십시오.



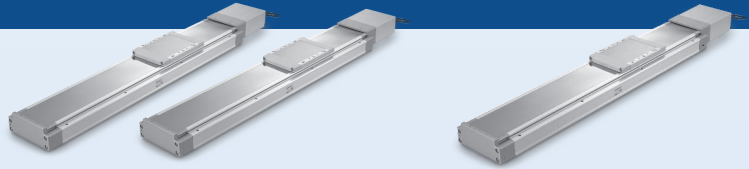
진공 포트에서 진공 흡입함으로써 볼나사, 가이드에서 외부로 발전하는 것을 억제합니다.

벨트 구동 / LEJB Series



- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC□
- JXC□
- LECS□
- LECS□-T
- LECY□
- 포터없음
- LAT3

제품구성

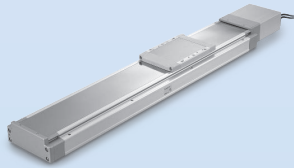


볼 나사 구동 / LEJS Series 클린 대응 가능 ※2

사이즈	리드 (mm)	스트로크(mm)※1	반송질량 : 수평(kg)							반송질량 : 수직(kg)			속도(mm/s)							페이지
			10	20	30	40	50	60	70	80	90	10	20	30	200	400	600	800	1000	
40	8	200, 300, 400 500, 600, 700 800, 900 1000, 1200	[Red bar chart showing load capacity]							[Red bar chart showing load capacity]			[Red bar chart showing speed]							P.175 P.186
	16		[Red bar chart showing load capacity]							[Red bar chart showing load capacity]			[Red bar chart showing speed]							
	24		[Red bar chart showing load capacity]							[Red bar chart showing load capacity]			[Red bar chart showing speed]							
63	10	300, 400, 500 600, 700, 800 900, 1000 1200, 1500	[Red bar chart showing load capacity]							[Red bar chart showing load capacity]			[Red bar chart showing speed]							P.175 P.186
	20		[Red bar chart showing load capacity]							[Red bar chart showing load capacity]			[Red bar chart showing speed]							
	30		[Red bar chart showing load capacity]							[Red bar chart showing load capacity]			[Red bar chart showing speed]							

※1 표준 스트로크 이외는 특주 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.
 ※2 리드 : 24, 30mm은 제외.

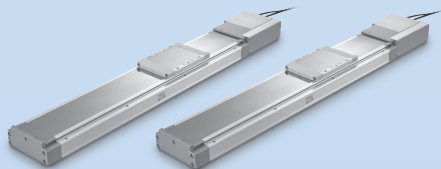
중간 서포트 내장 타입



볼나사 구동 / LEJS-M Series

사이즈	리드 (mm)	스트로크(mm)※	반송질량 : 수평(kg)							반송질량 : 수직(kg)			속도(mm/s)							페이지
			10	20	30	40	50	60	70	80	90	10	20	30	200	400	600	800	1000	
63	10	790, 890, 990 1190, 1490, 1790	[Red bar chart showing load capacity]							[Red bar chart showing load capacity]			[Red bar chart showing speed]							P.175 P.186
	20		[Red bar chart showing load capacity]							[Red bar chart showing load capacity]			[Red bar chart showing speed]							
	30		[Red bar chart showing load capacity]							[Red bar chart showing load capacity]			[Red bar chart showing speed]							

※표준 스트로크 이외는 특주 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.



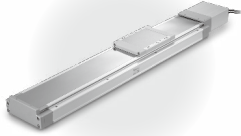
벨트 구동 / LEJB Series

사이즈	상당 리드 (mm)	스트로크(mm)※1	반송질량 : 수평(kg)※2						속도(mm/s)						페이지
			5	10	15	20	25	30	500	1000	1500	2000	2500	3000	
40	27	200, 300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000	[Red bar chart showing load capacity]						[Red bar chart showing speed]						P.175 P.186
63	42	300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000, 3000	[Red bar chart showing load capacity]						[Red bar chart showing speed]						

※1 표준 스트로크 이외는 특주 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.
 ※2 벨트 구동은 수직으로 사용할 수 없습니다.

- LAT3
- 모터없음
- LECY □
- LECS □
LECS □-T
- JXC □
- LEC □
- 25A-
- 11-LEJS
- 11-LEFS
- LEY-X5
- LEH
- LER
- LEPY
LEPS
- LES
LESH
- LEY
LEYG
- LEM
- LEL
- LEJS
LEJB
- LEFS
LEFB

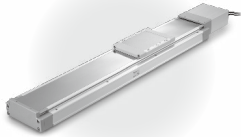
전동 액추에이터 / 고강성 슬라이더 타입 볼 나사 구동 LEJS Series



AC서보 모터

LEJS / LECS□ Series

기종선정방법	P.175
형식표시방법	P.188
사양	P.189
구조도	P.190
외형치수도	P.191



LEJS-M(중간 서포트 내장 타입) / LECS□ Series

기종선정방법	P.175
형식표시방법	P.193
사양	P.194
구조도	P.194
외형치수도	P.195

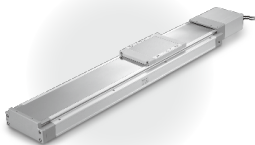
LEJS / LECY□ Series

기종선정방법	P.186
형식표시방법	P.196
사양	P.197
구조도	P.190
외형치수도	P.198

LEJS-M(중간 서포트 내장 타입) / LECY□ Series

기종선정방법	P.186
형식표시방법	P.200
사양	P.197
구조도	P.190
외형치수도	P.198

환경



AC서보 모터

볼 나사 구동 11-LEJS Series

클린 사양

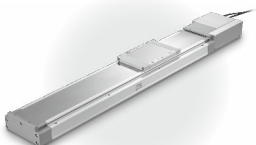
기종선정방법	P.175,186
발전특성	P.655
형식표시방법	P.657,659
사양	P.658,660
외형치수도	P.661

볼 나사 구동 25A-LEJS Series

2차 전지 대응

기종선정방법	P.175,186
형식표시방법	P.671,672

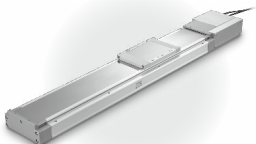
전동 액추에이터 / 고강성 슬라이더 타입 벨트 구동 LEJB Series



AC서보 모터

LECS□ Series

기종선정방법	P.175
형식표시방법	P.201
사양	P.202
구조도	P.203
외형치수도	P.204



LECY□ Series

기종선정방법	P.186
형식표시방법	P.206
사양	P.207
구조도	P.203
외형치수도	P.208

오토스위치 부착	P.210
제품개별 주의사항	P.214

AC서보 모터 드라이버



LECSA/LECSB/LECSA/LECSS Series	P.777
LECSB-T/LECSA-T/LECSS-T Series	P.777
LECSN-T Series	'20-763
LECYM/LECYU Series	P.801

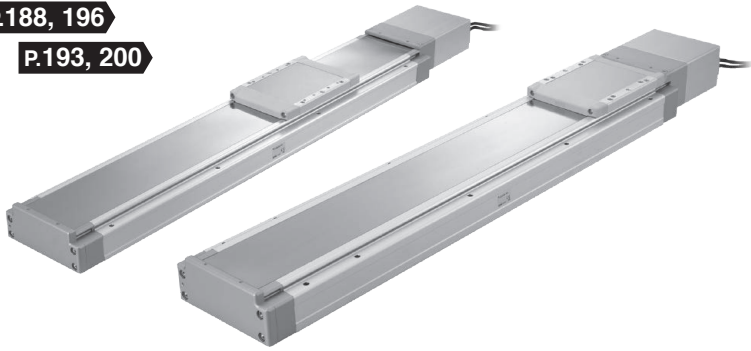
고강성 슬라이더 타입

볼 나사 구동 LEJS Series

AC서보 모터

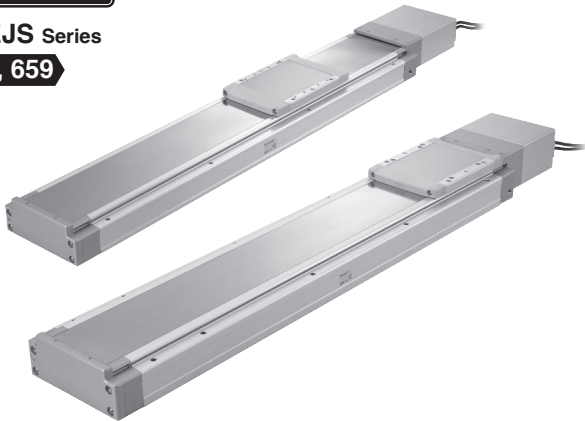
LEJS Series P.188, 196

LEJS-M Series P.193, 200



클린 사양

11-LEJS Series
P.657, 659



2차 전지 대응

25A-LEJS Series
P.671, 672



벨트 구동 LEJB Series

AC서보 모터

P.201, 206



AC서보 모터 드라이버 P.764

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

LEY-X5

11-LEFS

11-LEJS

25A-

LEC

JXC

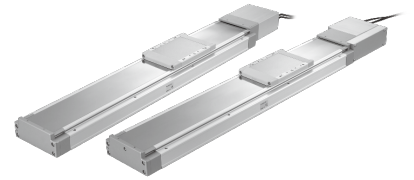
LECS
LECS-T

LECY

포터얼음

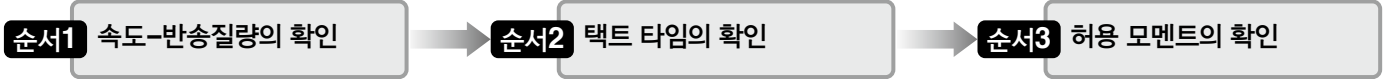
LAT3

기종선정방법



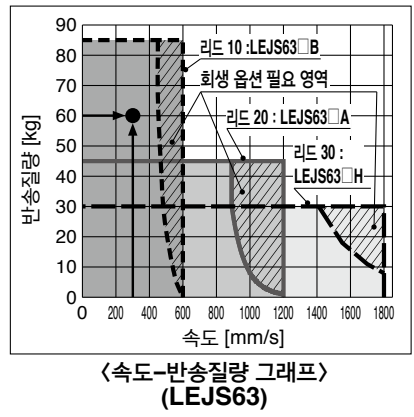
- LEJS Series ▶ P.188
 - LEJS-M Series ▶ P.193
 - LEJB Series ▶ P.201
- 11-LEJS Series ▶ P.657
 - 25A-LEJS Series ▶ P.671

기종선정방법



선정 예
사용 조건

- 반송질량 : 60 [kg]
 - 속도 : 300 [mm/s]
 - 가속속도 : 3000 [mm/s²]
 - 스트로크 : 300 [mm]
 - 설치자세 : 수평
 - 모터 종류 : 인크리멘탈 엔코더
 - 외부저항 : 10 [N]
- 워크 설치조건 :



순서1 속도-반송질량의 확인
속도-반송질량 그래프(P.176)는 반송질량과 속도에서 기종을 선정해 주십시오.
선정 예) 우측 그래프에서 **LEJS63S3B-300**을 가선택.
회생 옵션이 필요한 경우가 있습니다.
P.176 「회생 옵션」 필요조건을 참조해 주십시오.

순서2 택트 타임의 확인
계산은 방법1, 상세 계산은 방법2로 확인 가능합니다.
방법1 : 택트 타임의 그래프(P.177, 178)에서 확인
각 사이즈의 최대속도 그래프입니다.

방법2 : 계산으로 확인
택트 타임 T는 이하의 식으로 구할 수 있습니다.

$$T = T1 + T2 + T3 + T4 \text{ [s]}$$

- T1 및 T3은 이하의 식으로 구할 수 있습니다.

$$T1 = V/a1 \text{ [s]} \quad T3 = V/a2 \text{ [s]}$$

가속속도는 워크 질량과 듀티비에 맞게 상한이 있습니다.
반송질량-가속속도의 그래프(P.179~181)를 참조하고, 상한을 넘지 않는지 확인해 주십시오.
볼 나사 구동의 경우, 스트로크에 따라서 속도 상한이 있습니다. 사양(P.189)을 참조하여, 상한을 넘지 않는지 확인해 주십시오.

- T2는 이하의 식으로 구할 수 있습니다.

$$T2 = \frac{L - 0.5 \cdot V \cdot (T1 + T3)}{V} \text{ [s]}$$

- T4는 모터 종류, 부하 등의 조건에 따라 다르나, 여기서는 아래의 값을 추천합니다.

$$T4 = 0.05 \text{ [s]}$$

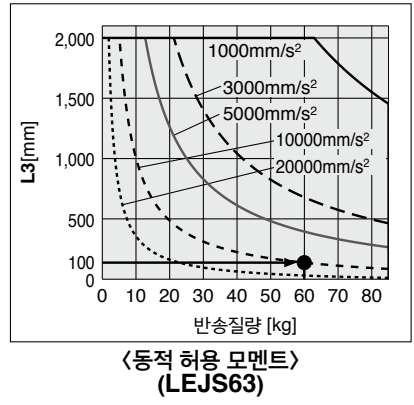
계산 예)
T1에서 T4의 값은 아래와 같습니다.
 $T1 = V/a1 = 300/3000 = 0.1 \text{ [s]}$
 $T3 = V/a2 = 300/3000 = 0.1 \text{ [s]}$
 $T2 = \frac{L - 0.5 \cdot V \cdot (T1 + T3)}{V}$
 $= \frac{300 - 0.5 \cdot 300 \cdot (0.1 + 0.1)}{300}$
 $= 0.90 \text{ [s]}$
 $T4 = 0.05 \text{ [s]}$
따라서, 택트 타임 : T는
 $T = T1 + T2 + T3 + T4$
 $= 0.1 + 0.90 + 0.1 + 0.05$
 $= 1.15 \text{ [s]}$
이 됩니다.



순서3 허용 모멘트의 확인 <정적 허용 모멘트> (P.181 참조)
<동적 허용 모멘트> (P.182 참조)
액추에이터에 가해지는 모멘트가 정적, 동적, 모두 허용범위내에 있는지 확인해 주십시오.



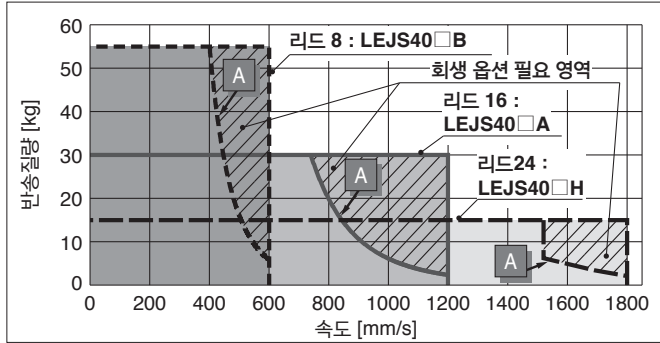
선정 예)
우측 그래프에서 **LEJS63S3B-300**을 선정.
외부저항이 허용 외부 저항 20[N] 이하인지 확인합니다.
(외부 저항이란, 케이블 배어·에어 배관 등에 따른 저항입니다.)



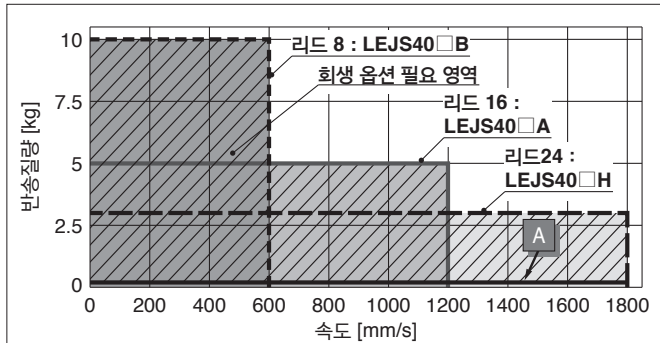
속도-반송질량 그래프 / 「회생 옵션」조건(기준)

LEJS40 / 볼 나사 구동

수평

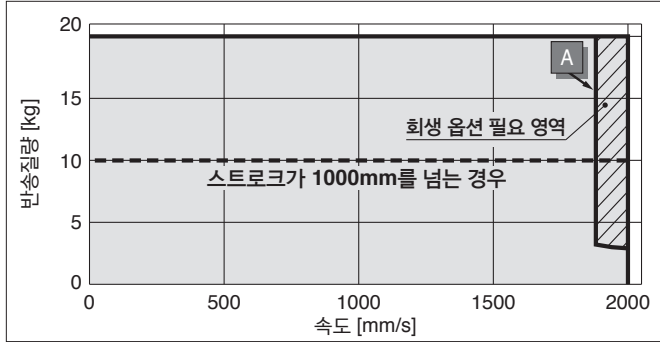


수직



LEJB40 / 벨트 구동

수평



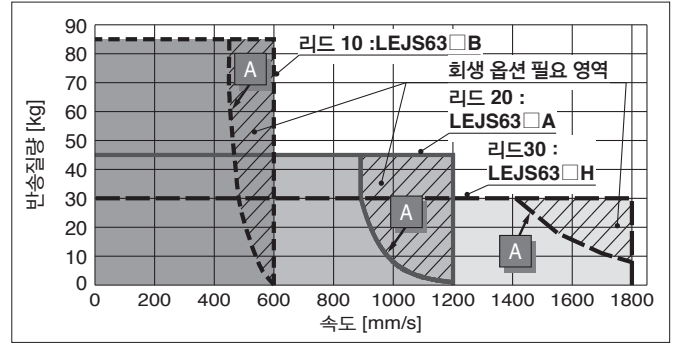
※LEJB40 시리즈는 스트로크 1000mm를 넘는 경우, 반송질량이 10kg입니다.

「회생 옵션」 필요조건

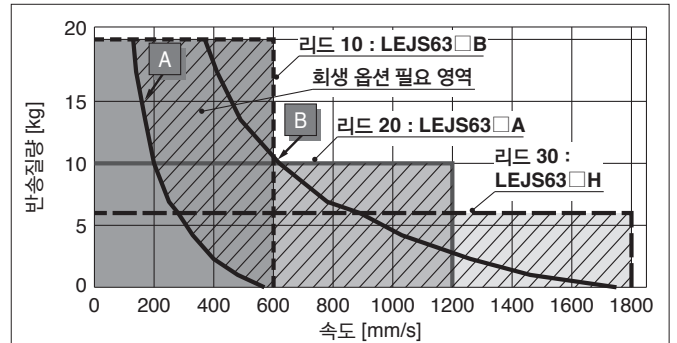
※그래프 안의 "회생" 라인을 넘어 사용하는 경우는 회생 옵션이 필요합니다. (별도 주문)

LEJS63 / 볼 나사 구동

수평

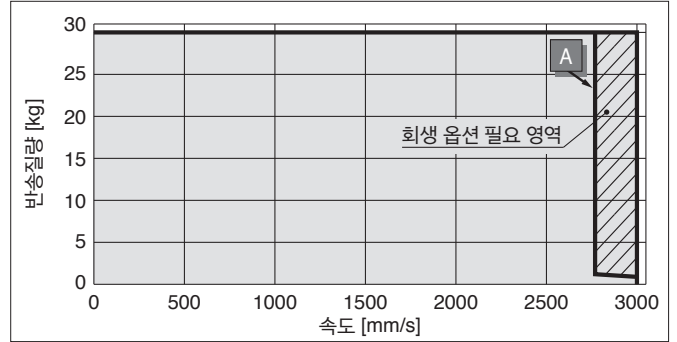


수직



LEJB63 / 벨트 구동

수평



「회생 옵션」 형식

사용 조건	회생조건	회생 옵션
A	듀티비 100%	LEC-MR-RB-032
B		LEC-MR-RB-12

스트로크에 따른 허용 속도

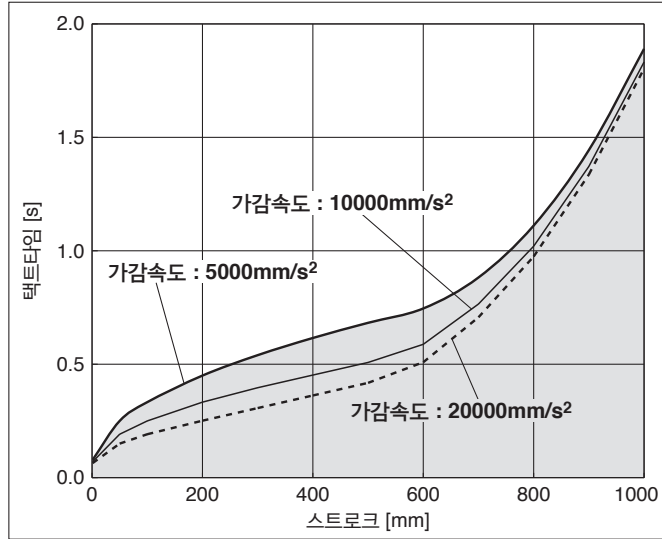
형식	AC 서보 모터	리드 기호 [mm]	스트로크 [mm]														
			~200	~300	~400	~500	~600	~700	~800	~900	~1000	~1100	~1200	~1300	~1400	~1500	
LEJS40	100W / □40	H 24					1800	1580	1170	910	720	580	480	410	—	—	—
		A 16					1200	1050	780	600	480	390	320	270	—	—	—
		B 8					600	520	390	300	240	190	160	130	—	—	—
		(모터 회전수)					(4500rpm)	(3938rpm)	(2925rpm)	(2250rpm)	(1800rpm)	(1463rpm)	(1200rpm)	(1013rpm)	—	—	—
LEJS63	200W / □60	H 30	—				1800			1390	1110	900	750	630	540	470	410
		A 20	—				1200			930	740	600	500	420	360	310	270
		B 10	—				600			460	370	300	250	210	180	150	130
		(모터 회전수)	—				(3600rpm)			(2790rpm)	(2220rpm)	(1800rpm)	(1500rpm)	(1260rpm)	(1080rpm)	(930rpm)	(810rpm)

- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC
- JXC
- LECS
- LECS-T
- LECY
- 모터없음
- LAT3

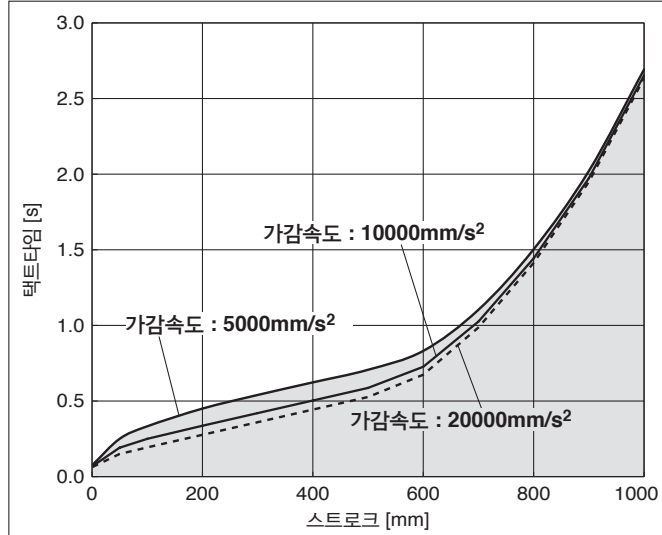
택트 타임 그래프(기준)

LEJS40 / 볼 나사 구동

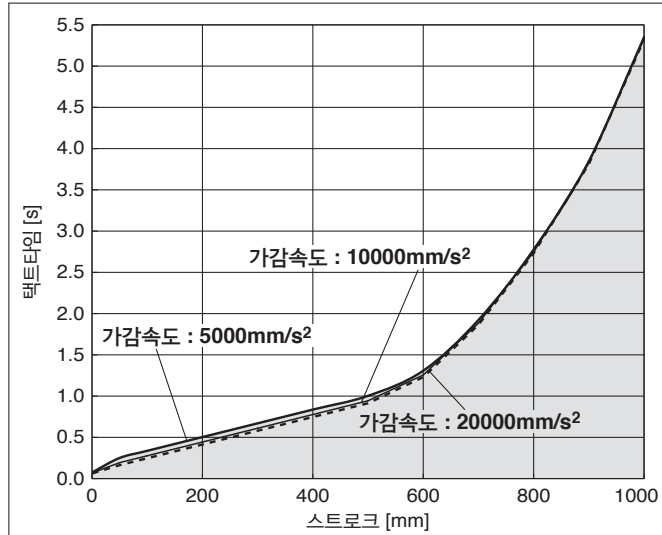
LEJS40 □H



LEJS40 □A

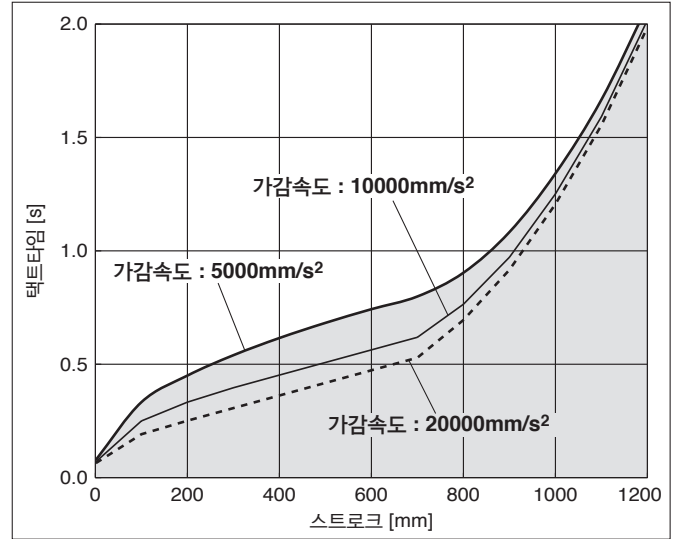


LEJS40 □B

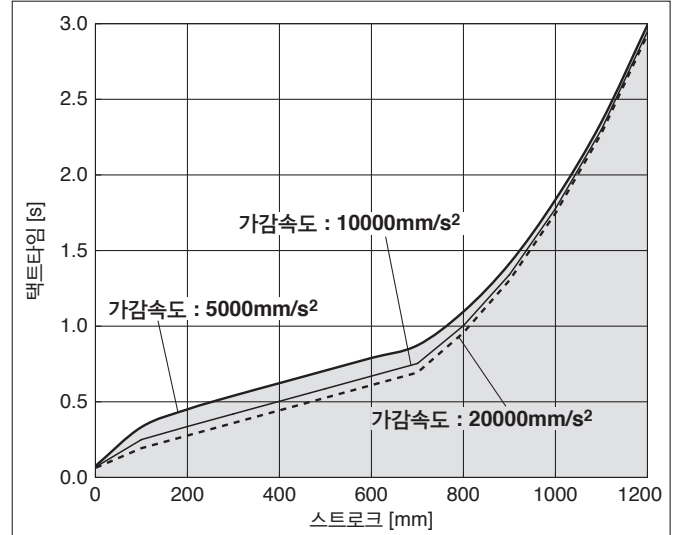


LEJS63 / 볼 나사 구동

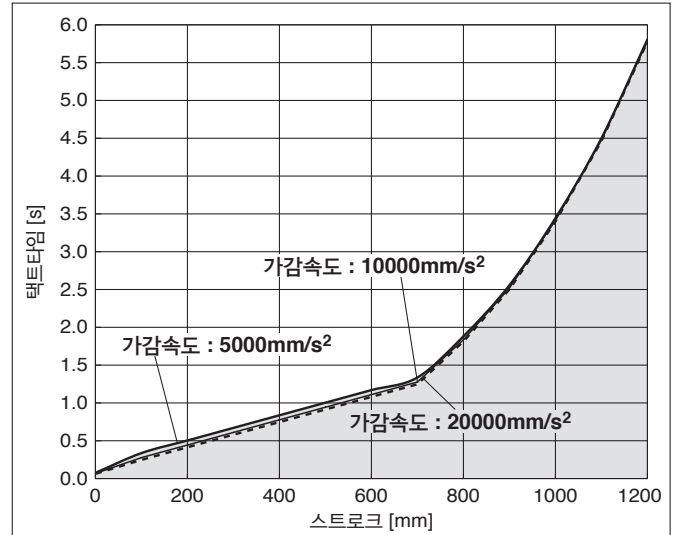
LEJS63 □H



LEJS63 □A



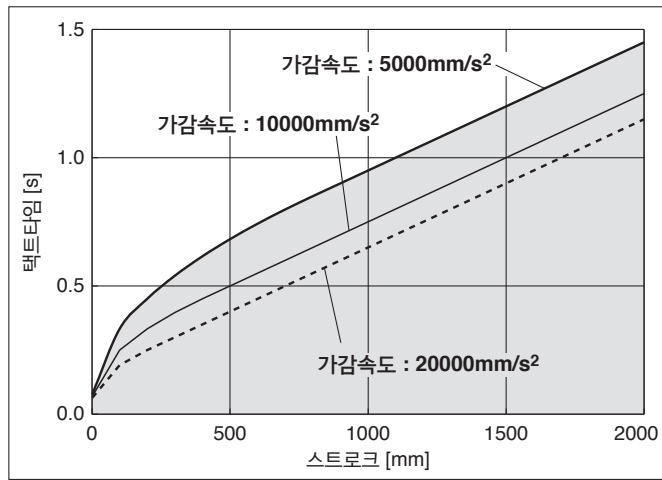
LEJS63 □B



※각 스트로크에 따른 최대 속도 시의 그래프입니다.

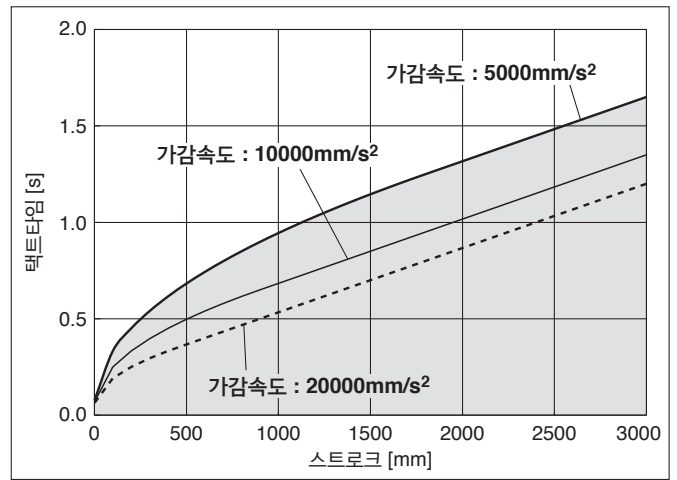
택트 타임 그래프(기준)

LEJB40 / 벨트 구동



※각 스트로크에 따른 최대 속도 시의 그래프입니다.

LEJB63 / 벨트 구동



LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

LEY-X5

11-LEFS

11-LEJS

25A-

LEC

JXC

LECS
LECS-T

LECY

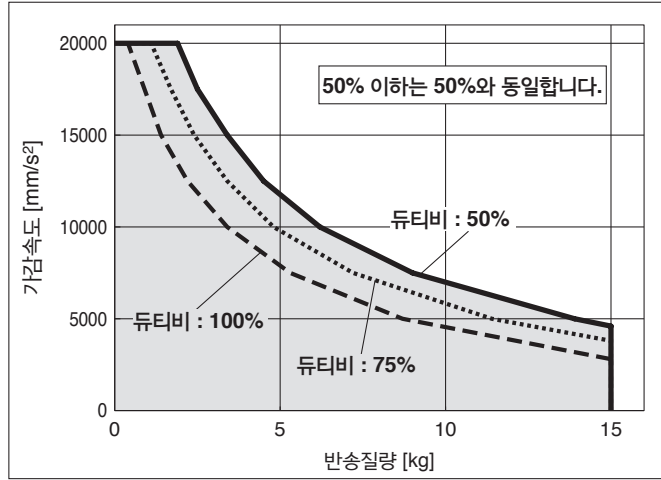
모터없음

LAT3

반송질량-가감속도 그래프(기준)

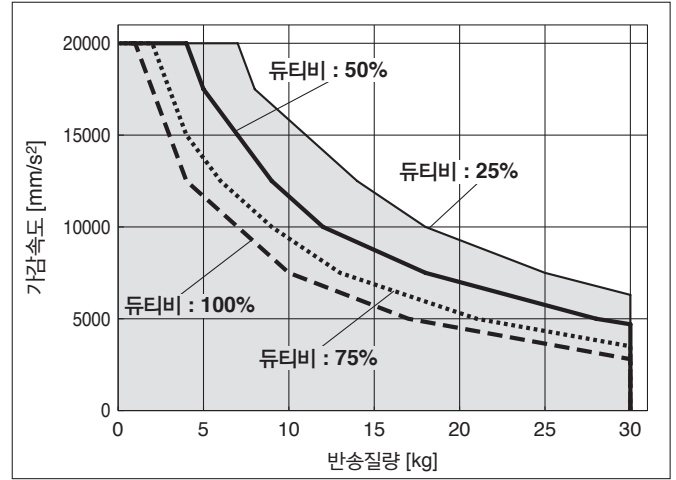
LEJS40 / 볼 나사 구동 : 수평

LEJS40 □ H

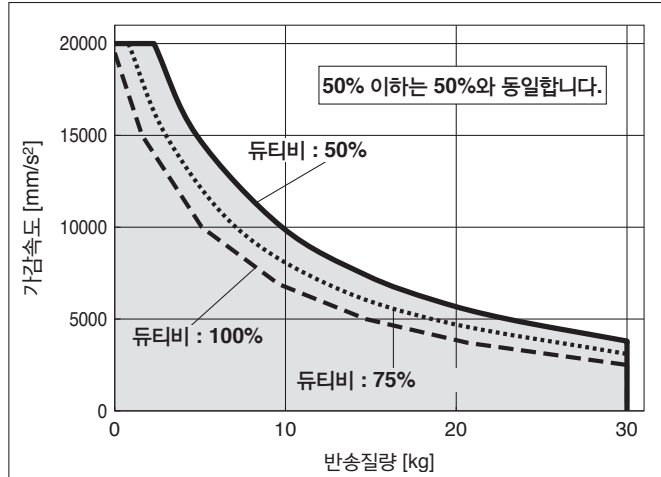


LEJS63 / 볼 나사 구동 : 수평

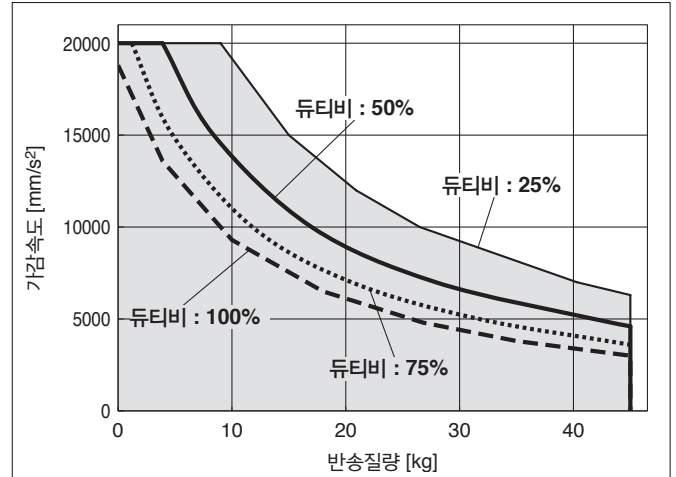
LEJS63 □ H



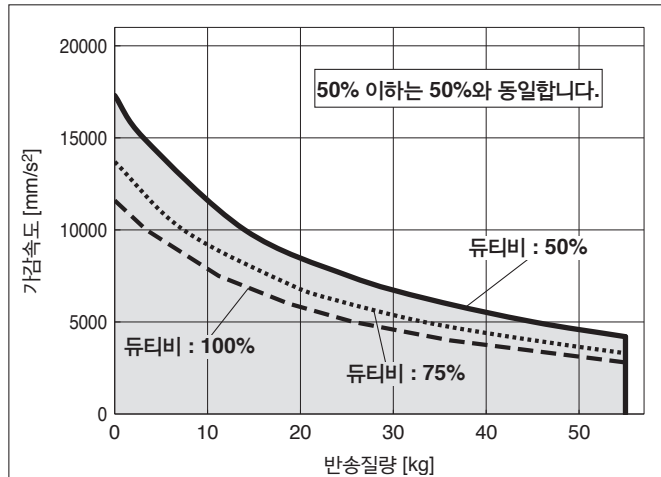
LEJS40 □ A



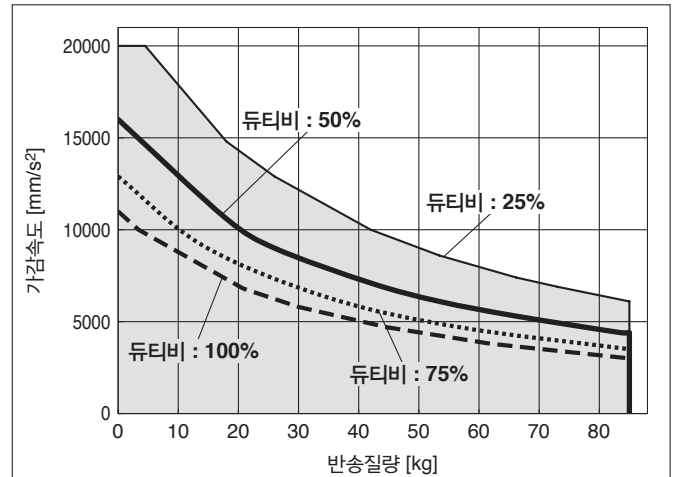
LEJS63 □ A



LEJS40 □ B



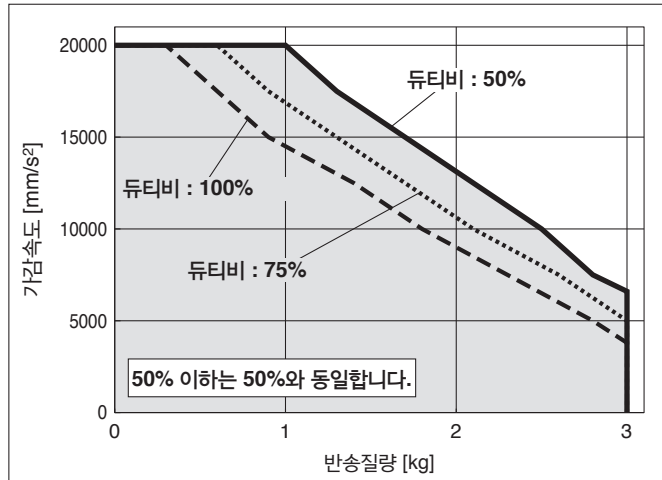
LEJS63 □ B



반송질량-가감속도 그래프(기준)

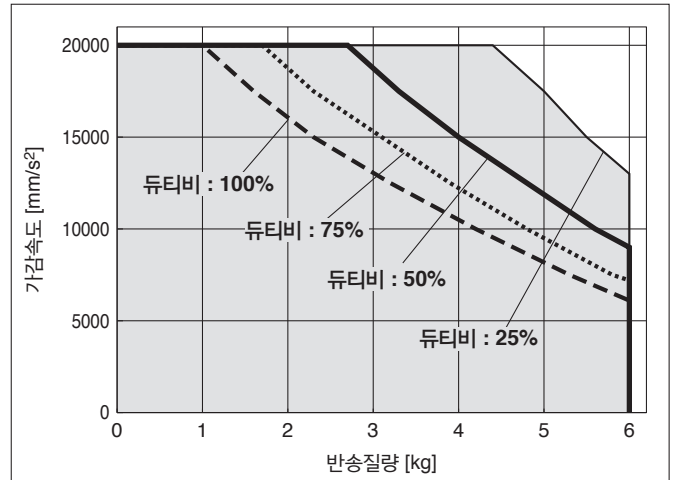
LEJS40 / 볼 나사 구동 : 수직

LEJS40 □ H

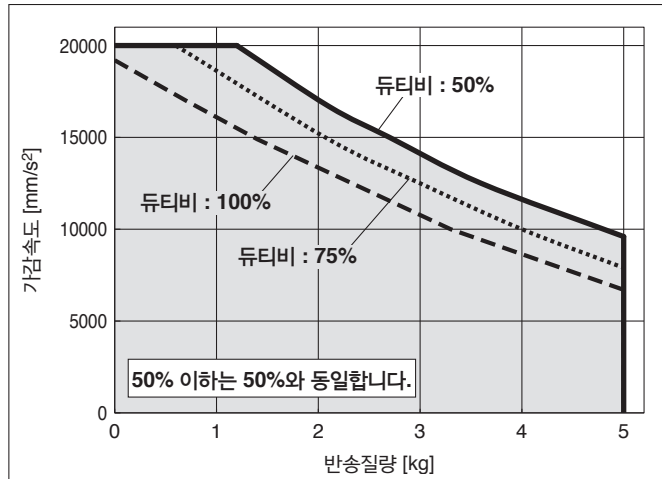


LEJS63 / 볼 나사 구동 : 수직

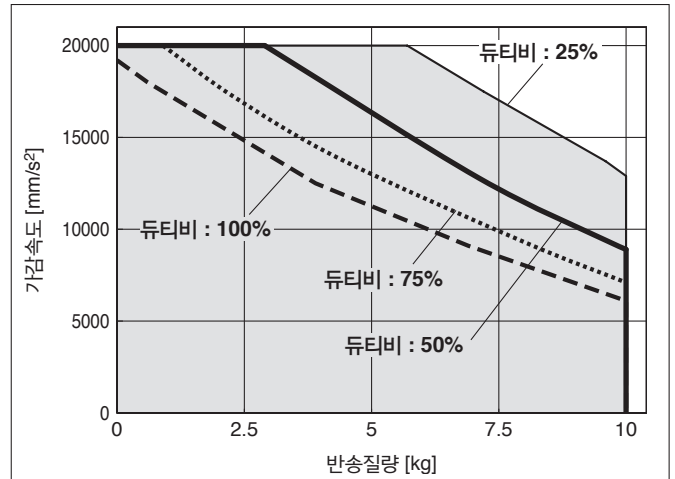
LEJS63 □ H



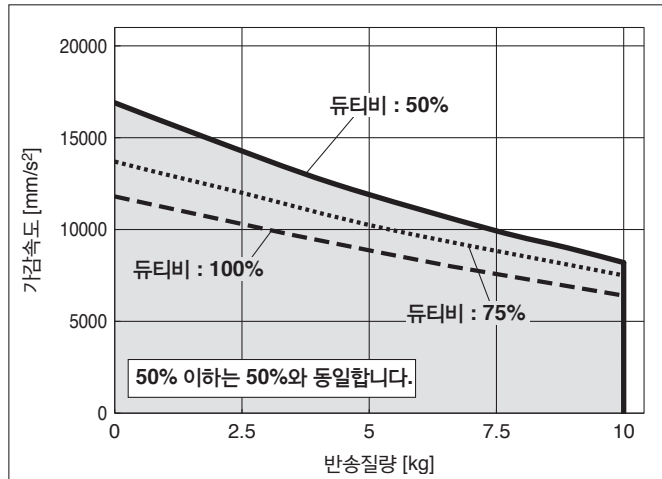
LEJS40 □ A



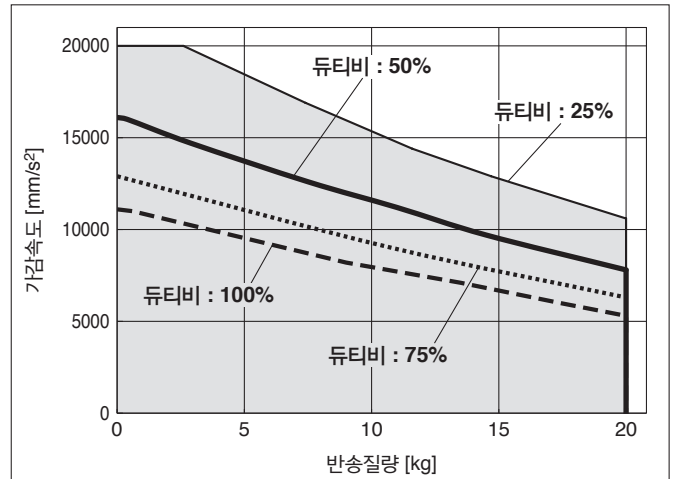
LEJS63 □ A



LEJS40 □ B



LEJS63 □ B



LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

LEY-X5

11-LEFS

11-LEJS

25A-

LEC □

JXC □

LECS □
LECS-T □

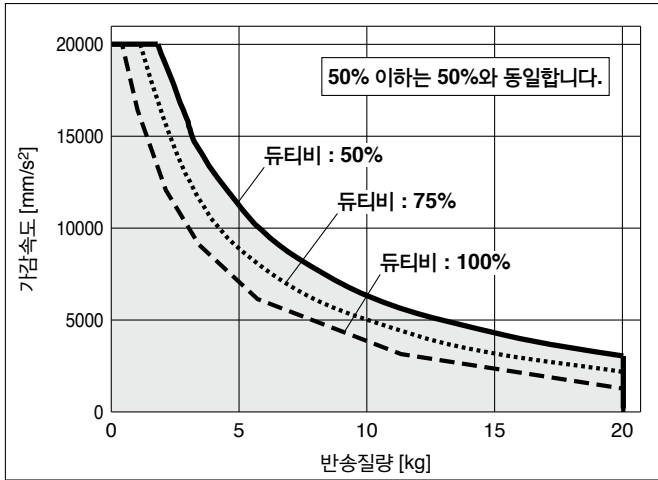
LECY □

모터없음

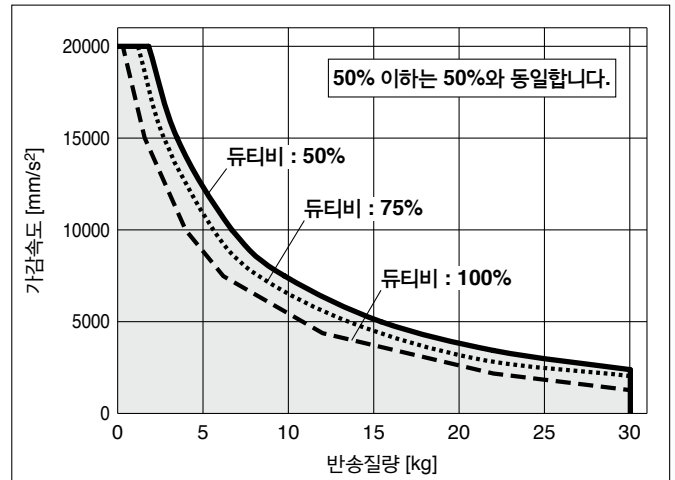
LAT3

반송질량-가감속도 그래프(기준)

LEJB40 / 벨트 구동 : 수평



LEJB63 / 벨트 구동 : 수평



정적 허용 모멘트*

[N·m]

형식	사이즈	피칭	요잉	롤링
LEJS	40	83.9	88.2	88.2
	63	121.5	135.1	135.1
LEJB	40	83.9	88.2	88.2
	63	121.5	135.1	135.1

* 정적 허용 모멘트는 액추에이터 정지 상태에 가해지는 정적 모멘트입니다.
충격이 가해지거나, 반복 하중이 가해지는 경우에는 충분히 안전을 확인한 후 사용해 주십시오.

※ 본 그래프는 워크 중심이 한방향으로 떨어져 있는 경우의 허용 오버행량(가이드부)을 표시하고 있습니다. 오버행량을 선정할 때는 "가이드 부하율의 산출" 또는 "전동 액추에이터 선정 프로그램"에서 확인해 주십시오.
<https://www.smckorea.co.kr>

동적 허용 모멘트

가감속도 ——— 1,000mm/s² - - - - 3,000mm/s² ——— 5,000mm/s² - - - - 10,000mm/s² ······ 20,000mm/s²

자세	부하 오버행 방향 m : 반송질량 [kg] Me : 허용 모멘트 [N·m] L : 워크 중심까지의 오버행량 [mm]	형식			
		LEJS40	LEJS63	LEJB40	LEJB63
수평	X 				
	Y 				
	Z 				
천장	X 				
	Y 				
	Z 				

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

LEY-X5

11-LEFS

11-LEJS

25A-

LEC

JXC

LECS
LECS-T

LECY

모터 없음

LAT3

※본 그래프는 워크 중심이 한방향으로 떨어져 있는 경우의 허용 오버행량(가이드부)을 표시하고 있습니다. 오버행량을 선정할 때는 "가이드 부하율의 산출" 또는 "전동 액추에이터 선정 프로그램"에서 확인해 주십시오.
<https://www.smckorea.co.kr>

동적 허용 모멘트

가감속도 ——— 1,000mm/s² - - - 3,000mm/s² ——— 5,000mm/s² - - - - 10,000mm/s² ······ 20,000mm/s²

자세	부하 오버행 방향 m : 반송질량 [kg] Me : 허용 모멘트 [N·m] L : 워크 중심까지의 오버행량 [mm]	형식			
		LEJS40	LEJS63	LEJB40	LEJB63
표준 표	X 				
	Y 				
	Z 				
수직	Y 				
	Z 				

가이드 부하율의 산출

① 사용조건을 결정합니다.

기종 : LEJS / LEJB

사이즈 : 40 / 63

설치자세 : 수평 / 천장 / 벽 걸이 / 수직

가속도 [mm/s²] : a

반송질량 [kg] : m

반송질량의 중심위치 [mm] : Xc/Yc/Zc

② 기종, 사이즈, 설치자세에서 대상이 되는 그래프를 선정합니다.

③ 가속도, 반송질량을 기준으로 그래프에서 오버행량 [mm] : Lx/Ly/Lz를 파악합니다.

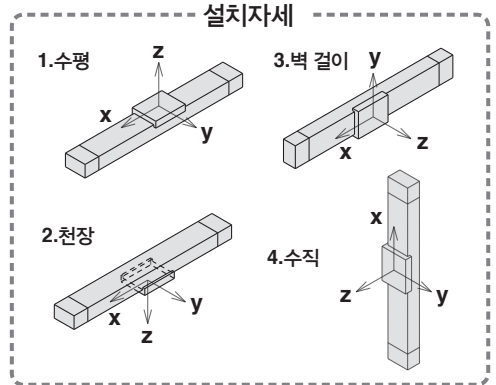
④ 각 방향의 부하율을 구합니다.

$$ax = Xc/Lx \quad ay = Yc/Ly \quad az = Zc/Lz$$

⑤ ax, ay, az의 합계가 1이하인지 확인합니다.

$$ax + ay + az \leq 1$$

1을 넘었을 경우, 가속도나 반송질량의 저감, 중심위치나 시리즈의 변경 등을 검토하십시오.



예

① 사용조건

기종 : LEJS

사이즈 : 40

설치자세 : 수평

가속도 [mm/s²] : 5000

반송질량 [kg] : 20

반송질량의 중심위치 [mm] : Xc = 0, Yc = 50, Zc = 200

② 182페이지 상단, 좌측 1열째의 그래프를 선정합니다.

③ Lx = 220mm, Ly = 210mm, Lz = 430mm

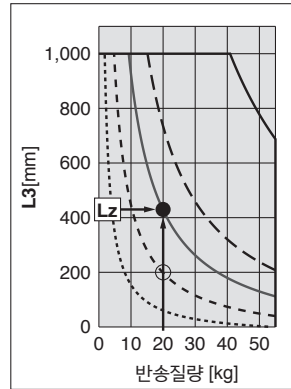
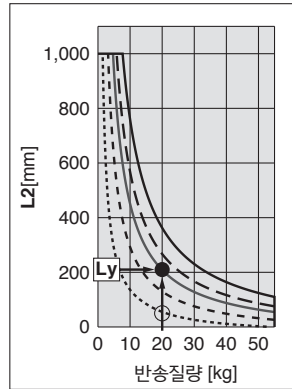
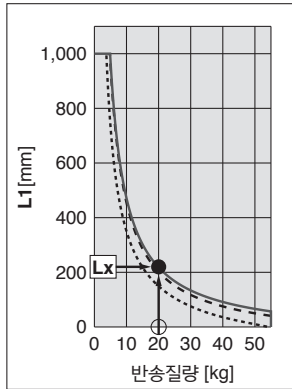
④ 각 방향의 부하율은 이하와 같습니다.

$$ax = 0 / 220 = 0$$

$$ay = 50 / 210 = 0.24$$

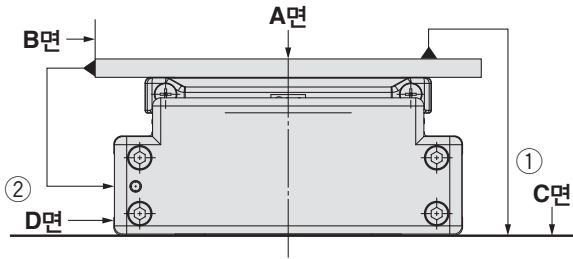
$$az = 200 / 430 = 0.47$$

⑤ ax + ay + az = 0.71 ≤ 1



- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC
- JXC
- LECS
- LECS-T
- LECY
- 모터없음
- LAT3

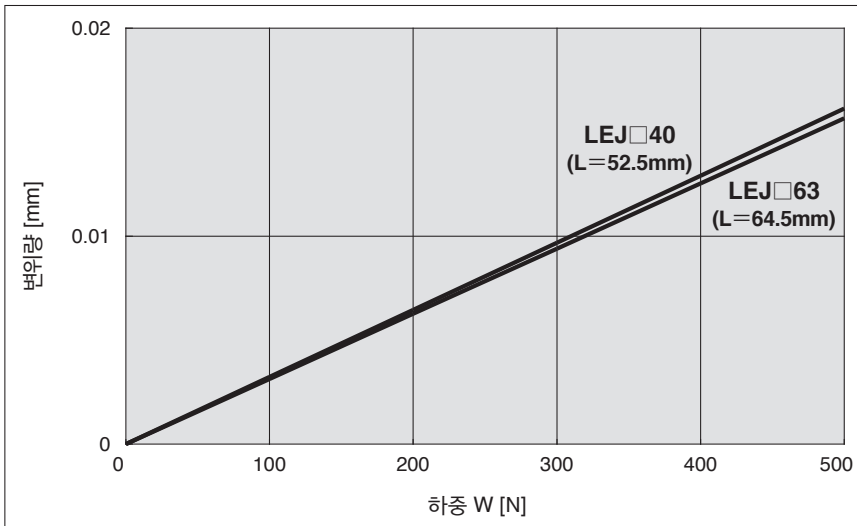
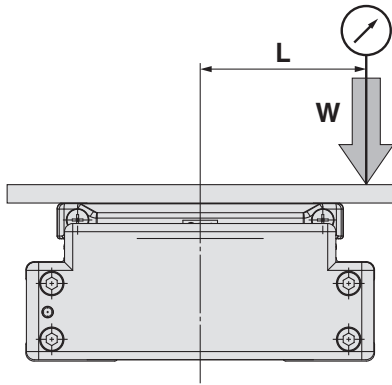
테이블의 정도(참고값)



형식	주행 평행도[mm](300mm 당)	
	①A면에 대한 C면	②B면에 대한 D면
LEJ□40	0.05	0.03
LEJ□63	0.05	0.03

주) 주행 평행도는 설치면 정도를 포함하지 않은 값입니다.

테이블의 변위량(참고값)

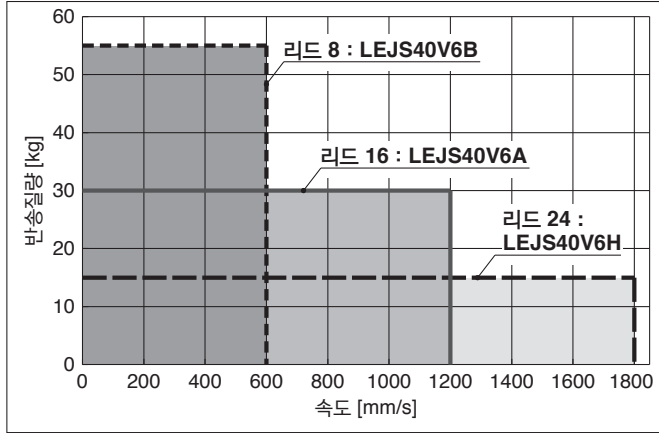


주)알루미늄판 두께 15mm를 테이블 뒷면에 고정하고 측정했을 때의 값입니다. (테이블 흔들림 포함)

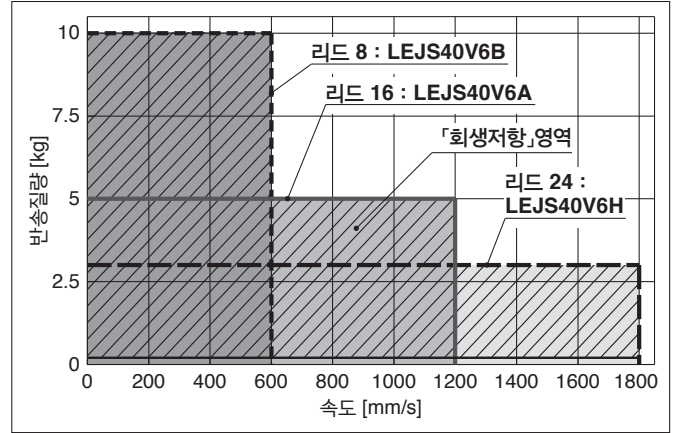
속도-반송질량 그래프 / 「회생 저항」 조건(기준)

LEJS40V6□ / 볼 나사 구동

수평

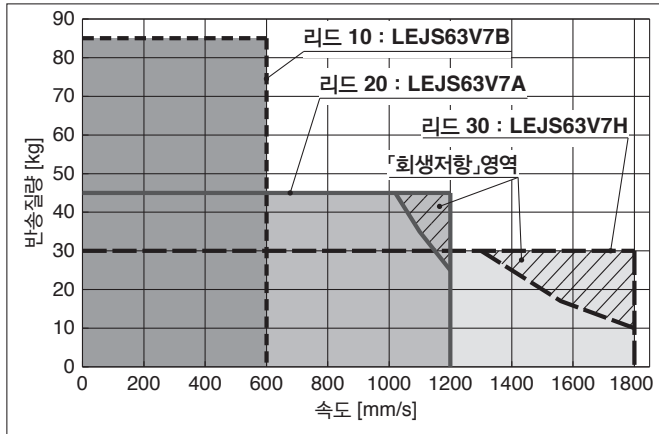


수직

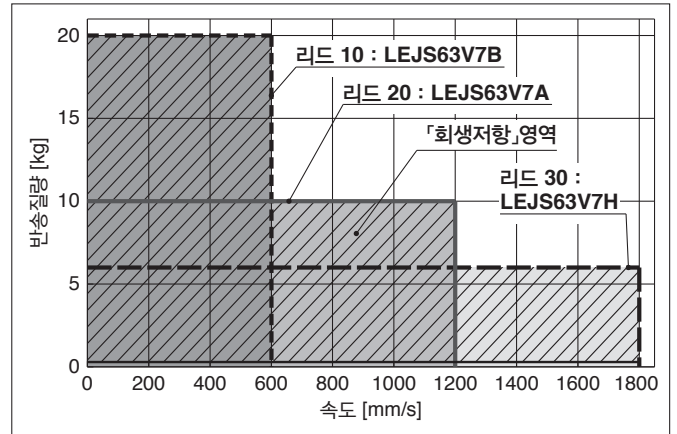


LEJS63V7□ / 볼 나사 구동

수평

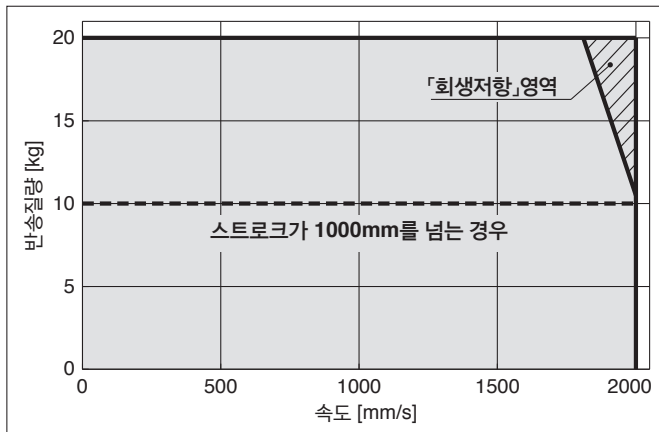


수직



LEJB40V6T / 벨트 구동

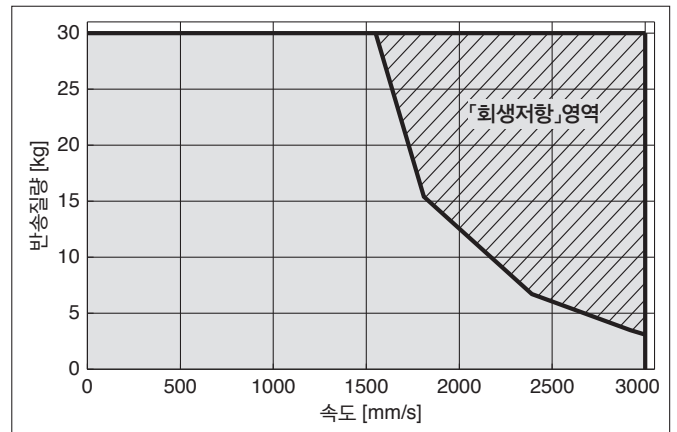
수평



※LEJB40 시리즈는 스트로크 1000mm을 넘는 경우, 반송질량이 10kg입니다.

LEJB63V7T / 볼 나사 구동

수평



「회생저항」 영역

※「회생저항」영역에서 사용하는 경우는 당사 홈페이지 상의 AC 서보 용량 선정 프로그램 / SigmaJunmaSize+ 을 다운로드하여 필요한 회생저항 용량을 계산한 후 외부 회생저항을 구비해 주십시오.

※회생저항은 고객께서 준비해 주십시오.

적용 모터/드라이버 형식

제품형식	적용 형식	
	모터	서보 팩(당사 드라이버 형식)
LEJ□40□	SGMJV-01A3A	SGDV-R90A11□(LECYM2-V5) SGDV-R90A21□(LECYU2-V5)
LEJ□63□	SGMJV-02A3A	SGDV-1R6A11□(LECYM2-V7) SGDV-1R6A21□(LECYU2-V7)

전동 액추에이터 / 고강성 슬라이더 타입 볼나사 구동

전동 액추에이터 드라이버 LECSB-S, LECS-C, LECS-S의 판매를 중지합니다. 대체품은 LECSB-T, LECS-T, LECS-T입니다. 형식표시 방법내, ③모터 종류 : S6→T6, S7→T7, ④드라이버 종류 : B1→B2, C1→C2, S1→S2를 선택해 주십시오.

LEJS Series

중간 서포트 내장 타입▶P.193

LECY □ Series▶P.196

클린 사양▶P.657

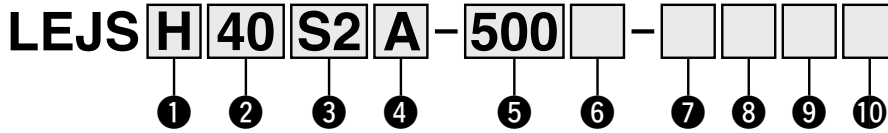


WEB카탈로그 참조 WEB카탈로그 참조

2차전지 대응▶P.671

모터 없음 사양▶P.885

형식표시방법



1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

40
63

3 모터 종류

기호	종류	출력 [W]	액추에이터 사이즈	대응 드라이버*3	UL 대응
S2*1	AC 서보 모터 (인크리멘탈 엔코더)	100	40	LECSA□-S1	●
S3	AC 서보 모터 (인크리멘탈 엔코더)	200	63	LECSA□-S3	●
S6*1	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	100	40	LECSB□-S5 LECS-C□-S5 LECSS□-S5	—
S7	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	200	63	LECSB□-S7 LECS-C□-S7 LECSS□-S7	—
T6*2	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	100	40	LECSB2-T5 LECS-C2-T5 LECSN2-T5-□	—
T7				LECSS2-T5	●
		200	63	LECSB2-T7 LECS-C2-T7 LECSN2-T7-□	—
				LECSS2-T7	●

*1 : 모터 종류 S2, S6의 경우, 대응 드라이버 품번 말미가 S1, S5가 되므로 주의해 주십시오.
*2 : 모터 종류 : T6의 경우, 대응 드라이버는 LECS□2-T5가 되므로 주의해 주십시오.

스트로크 대응표*4

형식	스트로크 (mm)										
	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500
LEJS40	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—
LEJS63	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

*4 : 표준 스트로크 이외는 특주 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

대응 드라이버

오토스위치에 대해서는 P.210~213을 참조해 주십시오.

드라이버 종류	펄스 입력 타입/ 포지셔닝 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNET III 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNET III/H 타입	네트워크 카드 타입
시리즈	LECSA	LECSB	LECS-C	LECS-S	LECSB-T	LECS-C-T	LECS-S-T	LECSN-T
포인트 테이블 수(점)*10	최대 7	—	최대 255	—	최대 255	최대 255(2극 점유시)	—	최대 255
펄스 입력	○	○	—	—	○	—	—	—
네트워크 대응	—	—	CC-Link	SSCNET III	—	CC-Link	SSCNET III/H	PROFINET EtherCAT® EtherNet/IP™
제어 엔코더	인크리멘탈 17bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더
통신기능	USB통신	USB통신, RS422통신	USB통신, RS422통신	USB통신	USB통신, RS422통신	USB통신, RS422통신	USB통신	USB통신
전원전압(V)	AC100~120V (50/60Hz)	AC100~120V (50/60Hz) AC200~230V (50/60Hz)	AC100~120V (50/60Hz) AC200~230V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)
참조 페이지								

*10 : LECSN-T는 PROFINET, EtherCAT®만 대응



- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEH-X5
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC
- JXC
- LECS
- LECS-T
- LECY
- 모터 없음
- LAT3

사양

AC 서보 모터(100W / 200W)

형식		LEJS40S ² /T6			LEJS63S ³ /T7			
스트로크 [mm] ^{주1)}		200, 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200			300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200, 1500			
가반질량 [kg] ^{주2)}		수평	15	30	55	30	45	85
		수직	3	5	10	6	10	20
속도 ^{주3)} [mm/s]	스트로크 범위	~500	1800	1200	600	1800	1200	600
		501~600	1580	1050	520	1800	1200	600
		601~700	1170	780	390	1800	1200	600
		701~800	910	600	300	1390	930	460
		801~900	720	480	240	1110	740	370
		901~1000	580	390	190	900	600	300
		1001~1100	480	320	160	750	500	250
		1101~1200	410	270	130	630	420	210
		1201~1300	—	—	—	540	360	180
		1301~1400	—	—	—	470	310	150
1401~1500	—	—	—	410	270	130		
최대 가감속도 [mm/s ²]		20000(반송질량, 듀티비에 따른 상한은 P.179, 180 참조해 주십시오.)						
반복위치 결정정도 [mm]		기본형	±0.02					
		고정도형	±0.01					
로스트 모션 ^{주4)} [mm]		기본형	0.1 이하					
		고정도형	0.05 이하					
리드 [mm]		24	16	8	30	20	10	
내충격 [m/s ²] / 내진동 [m/s ²] ^{주5)}		50 / 20						
구동방식		볼나사						
가이드 방식		리니어 가이드						
정적 허용 모멘트 ^{주6)} [N·m]	Mep (피칭)	83.9			121.5			
	Mey (요잉)	88.2			135.1			
	Mer (롤링)	88.2			135.1			
사용온도범위 [°C]		5~40						
사용습도범위 [%RH]		90 이하(결로 없어야 함)						
회생 옵션		속도, 반송질량에 따라 필요한 경우가 있습니다. P.176 참조						
모터 출력 [W]/사이즈 [mm]		100/□40			200/□60			
모터 종류		AC 서보 모터(AC100/200W)						
엔코더 ^{주12)}		모터 종류 S2, S3 : 인크리멘탈 17비트 엔코더(분해능 : 131072p/rev) 모터 종류 S6, S7 : 앱솔루트 18비트 엔코더(분해능 : 262144p/rev) 모터 종류 T6, T7 : 앱솔루트 22비트 엔코더(분해능 : 4194304p/rev (LECSB-T□, LECSS-T□의 경우) 모터 종류 T6, T7 : 앱솔루트 18비트 엔코더(분해능 : 262144p/rev (LECSB-T□의 경우))						
전력 [W] ^{주7)}		최대전력 445			최대전력 725			
형식 ^{주8)}		무여자 작동형						
유지력 [N]		67	101	203	220	330	660	
전력 [W] at20°C		6.3			7.9			
정격전압 [V]		DC24 ⁰ _{-10%}						

주1) 표준 스트로크 이외는 특수 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.
 주2) 상세 내용은 P.176의 「속도-반송 질량 그래프(기준)」를 참조해 주십시오.
 주3) 스트로크에 따라 허용속도가 다릅니다.
 주4) 왕복동작의 오차를 보정하는 경우의 기준값입니다.
 주5) 내충격...낙하식 충격시험으로, 이송나사의 축방향 및 직각 방향으로 오동작 없음(초기값)
 내진동...45~2000Hz 1범위내에서, 이송나사의 축방향 및 직각 방향으로 오동작 없음.
 주6) 정적 허용 모멘트는 액추에이터 정지상태에 가해지는 정적 모멘트입니다.
 충격이 가해지거나 반복 하중이 가해지는 경우에는 충분히 안전을 확인한 후 사용해 주십시오.

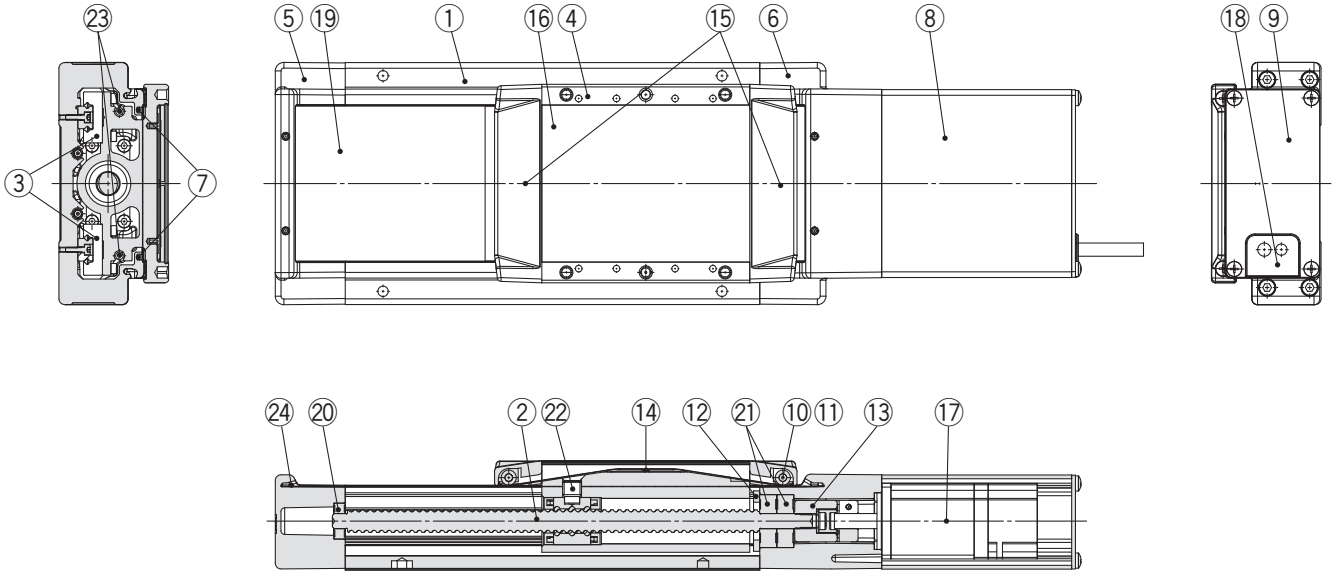
주7) 드라이버를 포함한 운전 시의 최대전력을 나타냅니다. 전원용량 선정 시는 각종 드라이버의 취급설명서의 전원설비용량을 참조해 주십시오.
 주8) 모터 옵션 "Lock 부착" 선택 시에만 해당.
 주9) 센서용 마그네틱 위치는 테이블 중심 위치입니다.
 상세 치수는 P.210 「오토스위치 부착위치」를 참조해 주십시오.
 주10) 테이블 이동범위의 양끝단에 충돌시키지 마십시오.
 또한, 위치결정 운전을 할 때에는 양끝단에서 2mm이내로 설정하지 마십시오.
 주11) 중간 스트로크의 제작에 대해서는 별도 문의하여 주십시오.
 (LEJS40/제작가능범위 : 200~1200mm, LEJS63/제작가능범위 : 300~1500mm)
 주12) 드라이버 종류에 따라서 분해능이 변합니다.

질량

시리즈	LEJS40									
스트로크 [mm]	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200
제품질량 [kg]	5.6	6.4	7.1	7.9	8.7	9.4	10.2	11.0	11.7	13.3
Lock 부착 증가질량 [kg]	S2:0.2/S6:0.3/T6:0.2									

시리즈	LEJS63									
스트로크 [mm]	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500
제품질량 [kg]	11.4	12.7	13.9	15.2	16.4	17.7	18.9	20.1	22.6	26.4
Lock 부착 증가질량 [kg]	S3:0.4/S7:0.7/T7:0.4									

구조도



구성부품

번호	부품명	재질	비고
1	몸체	알루미늄 합금	알루마이트 처리
2	볼 나사 Ass'y	—	
3	리니어 가이드 Ass'y	—	
4	테이블	알루미늄 합금	알루마이트 처리
5	하우징A	알루미늄 합금	도장
6	하우징B	알루미늄 합금	도장
7	Seal 마그넷	—	
8	모터 커버	알루미늄 합금	알루마이트 처리
9	엔드 커버 A	알루미늄 합금	알루마이트 처리
10	롤러 샤프트	스테인리스강	
11	롤러	합성 수지	
12	베어링 스톱퍼	탄소강	

번호	부품명	재질	비고
13	커플링	—	
14	테이블 캡	합성 수지	
15	Seal 밴드 스톱퍼	합성 수지	
16	블랭킹 플레이트	알루미늄 합금	알루마이트 처리
17	모터	—	
18	그로메트	NBR	
19	더스트 Seal 밴드	스테인리스강	
20	베어링	—	
21	베어링	—	
22	너트 고정 핀	탄소강	
23	마그넷	—	
24	Seal 밴드 스톱퍼	스테인리스강	

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

LEY-X5

11-LEFS

11-LEJS

25A-

LEC

JXC

LECS
LECS-T

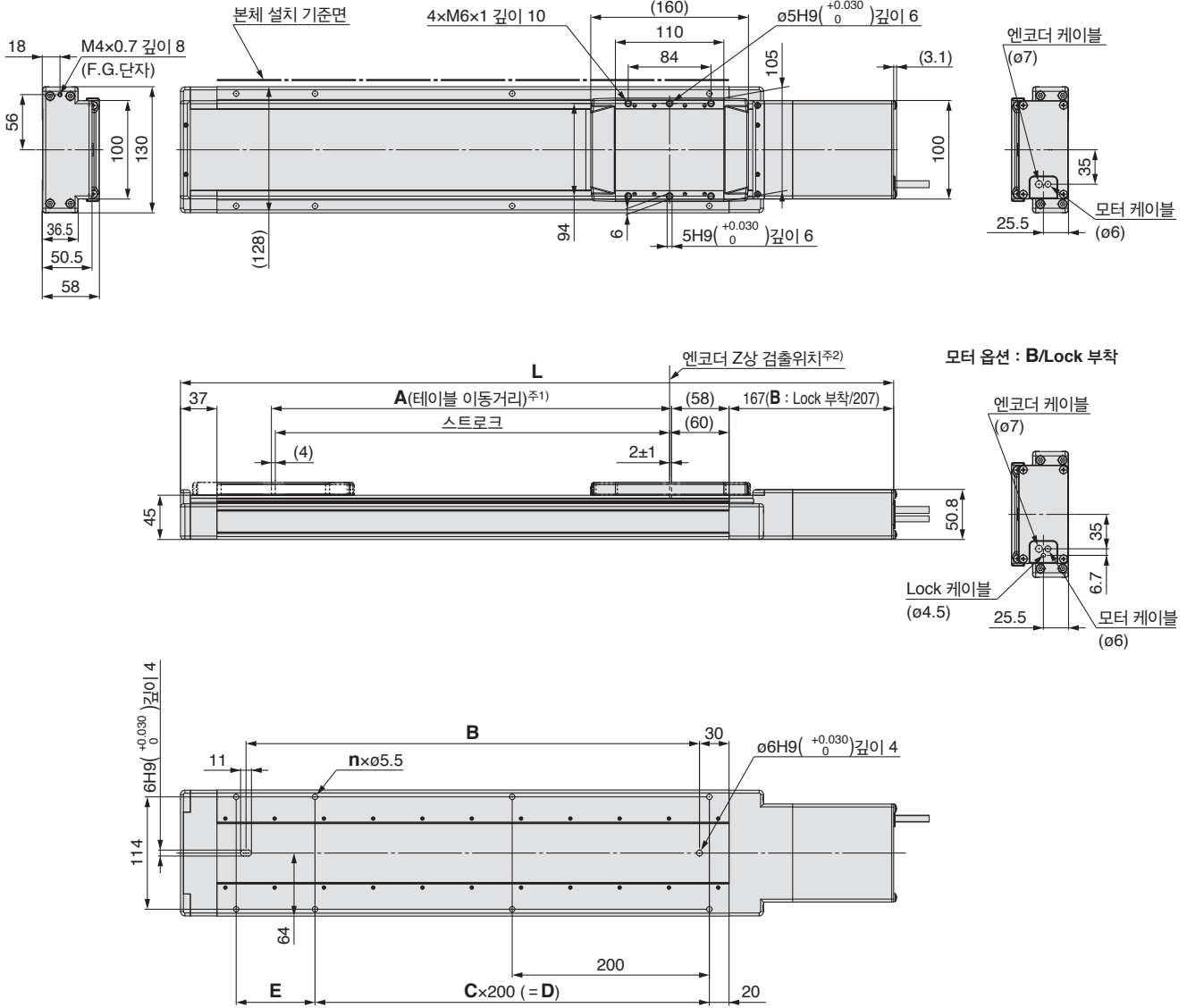
LECY

모터없음

LAT3

외형치수도/볼 나사 구동

LEJS40



주1) 테이블이 가동하는 거리입니다. 주변에 있는 워크·설비 등과 간섭하지 않도록 주의해 주십시오.

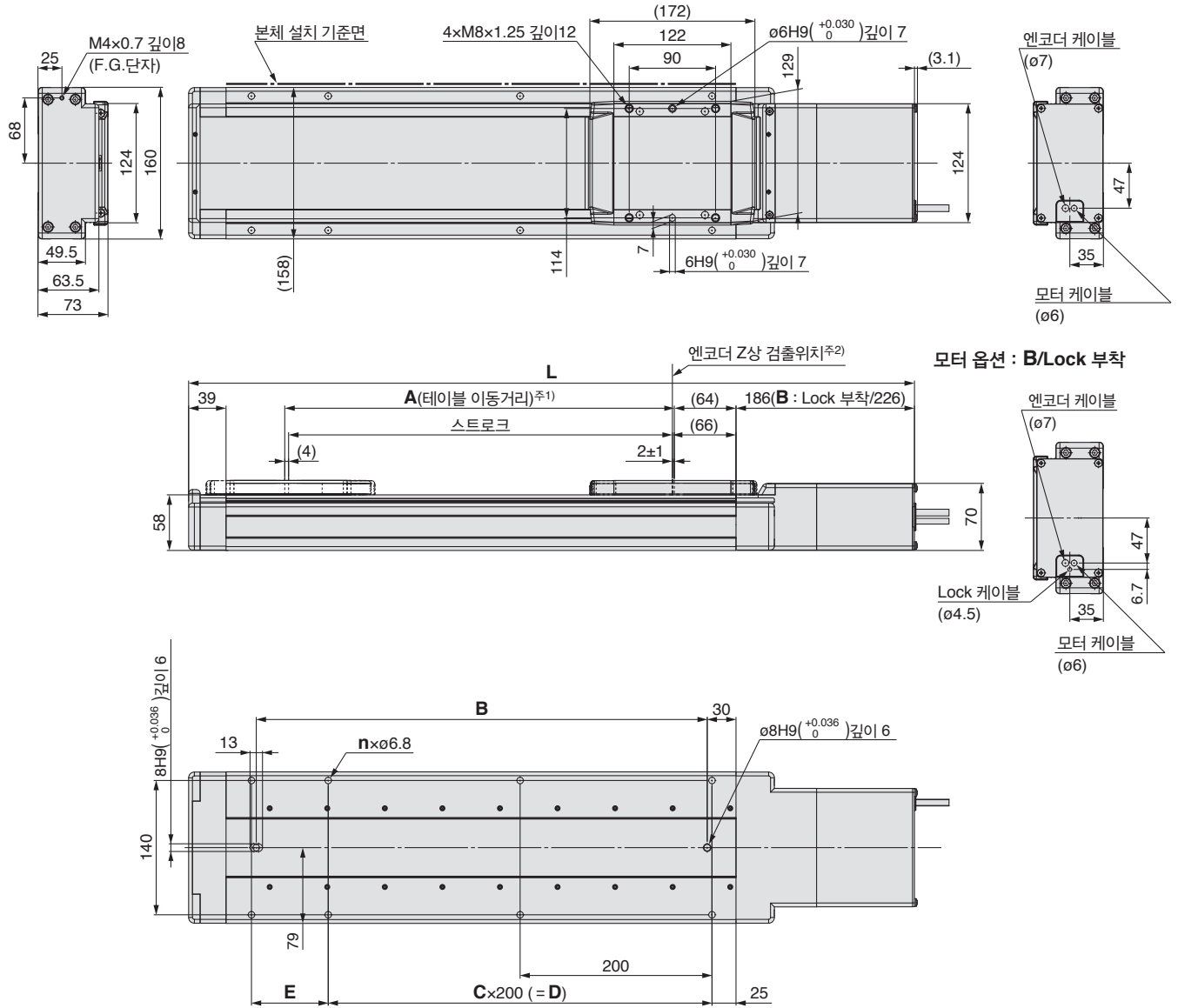
주2) 모터측 스트로크단에서의 Z상 제1검출 위치입니다.

주3) 오토스위치용 마그넷은 테이블 센터에 배치되어 있습니다.

형식	L		A	B	n	C	D	E
	Lock 없음	Lock 부착						
LEJS40□□□-200□-□□□□	523.5	563.5	206	260	6	1	200	80
LEJS40□□□-300□-□□□□	623.5	663.5	306	360	6	1	200	180
LEJS40□□□-400□-□□□□	723.5	763.5	406	460	8	2	400	80
LEJS40□□□-500□-□□□□	823.5	863.5	506	560	8	2	400	180
LEJS40□□□-600□-□□□□	923.5	963.5	606	660	10	3	600	80
LEJS40□□□-700□-□□□□	1023.5	1063.5	706	760	10	3	600	180
LEJS40□□□-800□-□□□□	1123.5	1163.5	806	860	12	4	800	80
LEJS40□□□-900□-□□□□	1223.5	1263.5	906	960	12	4	800	180
LEJS40□□□-1000□-□□□□	1323.5	1363.5	1006	1060	14	5	1000	80
LEJS40□□□-1200□-□□□□	1523.5	1563.5	1206	1260	16	6	1200	80

외형치수도/볼 나사 구동

LEJS63



주1) 원점 복귀동작 등에 따라 테이블이 가동하는 거리입니다. 주변에 있는 워크·설비 등과 간섭하지 않도록 주의해 주십시오.

주2) 모터측 스트로크단에서의 Z상 제1검출 위치입니다.

주3) 오토스위치용 마그네틱은 테이블 센터에 배치되어 있습니다.

형식	L		A	B	n	C	D	E
	Lock 없음	Lock 부착						
LEJS63□□□-300□-□□□□	656.5	696.5	306	370	6	1	200	180
LEJS63□□□-400□-□□□□	756.5	796.5	406	470	8	2	400	80
LEJS63□□□-500□-□□□□	856.5	896.5	506	570	8	2	400	180
LEJS63□□□-600□-□□□□	956.5	996.5	606	670	10	3	600	80
LEJS63□□□-700□-□□□□	1056.5	1096.5	706	770	10	3	600	180
LEJS63□□□-800□-□□□□	1156.5	1196.5	806	870	12	4	800	80
LEJS63□□□-900□-□□□□	1256.5	1296.5	906	970	12	4	800	180
LEJS63□□□-1000□-□□□□	1356.5	1396.5	1006	1070	14	5	1000	80
LEJS63□□□-1200□-□□□□	1556.5	1596.5	1206	1270	16	6	1200	80
LEJS63□□□-1500□-□□□□	1856.5	1896.5	1506	1570	18	7	1400	180

- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC
- JXC
- LECS
- LECS-T
- LECY
- 모터없음
- LAT3

중간 서포트 내장 타입

전 스트로크에서 최고 속도를 내는 사양입니다.

전동 액추에이터 / 고강성 슬라이더 타입
볼나사 구동
LEJS63□ - □ M Series

전동 액추에이터 드라이버 LECSB-S, LECS-C-S, LECS-S의 판매를 중지합니다. 대체 품은 LECSB-T, LECS-C-T, LECS-T입니다. 형식표시 방법내, ⑨모터 종류 : S6→T6, S7→T7, ⑩드라이버 종류 : B1→B2, C1→C2, S1→S2를 선택해 주십시오.

클린 사양, 2차 전지 대응에 대해서는 별도 문의해 주십시오.

표준 LEJS Series ▶ P.188

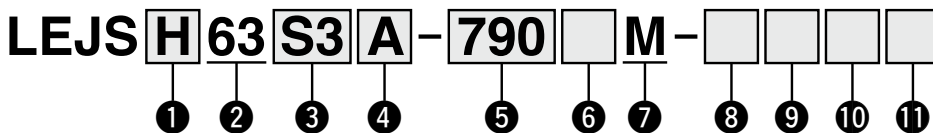
LECY □ Series ▶ P.200

모터 없음 사양 ▶ P.889



WEB카탈로그 참조

형식표시방법



① 정도

무기호	기본형
H	고정도형

② 사이즈

63

③ 모터 종류

기호	종류	출력 (W)	액추에이터 사이즈	대응 드라이버
S3	AC 서보 모터 (인크리멘탈 엔코더)	200	63	LECSA□-S3
S7	AC 서보 모터 (앱솔루트 엔코더)	200	63	LECSB□-S7 LECS-C□-S7 LECSS□-S7
T7	AC 서보 모터 (앱솔루트 엔코더)	200	63	LECSB2-T7 LECS-C2-T7 LECSN2-T7-□ LECSS2-T7

④ 리드(mm)

H	30
A	20
B	10

⑤ 스트로크(mm) *1

790	890	990	1190	1490	1790
●	●	○	○	○	○

*1 표준 스트로크 이외는 주문 생산이므로 당사에 확인하여 주십시오.

⑥ 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착

⑦ 중간 서포트 내장

M	중간 서포트 내장
---	-----------

⑧ 케이블 종류 *2*3

무기호	케이블 없음
S	표준
R	로봇(내굴곡)

*2 드라이버 있음을 선택한 경우, 케이블은 부속됩니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.
예) S2S2 : 표준케이블(2m)+드라이버(LECSS2)
S2 : 표준 케이블(2m)
무기호 : 케이블 /드라이버 없음

*3 모터/엔코더 각 케이블이 부속됩니다. (Lock 부착인 경우, Lock 케이블도 부속됩니다.)

⑨ 케이블 길이 *2*4

무기호	케이블 없음
2	2
5	5
A	10

*4 모터 / 엔코더 / Lock 각 케이블 공통입니다.

⑩ I/O 커넥터 *5

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5(m)

*5 드라이버 없음을 선택한 경우, 케이블 없음만 선택 가능합니다.

⑩ 드라이버 종류 *2

무기호	대응 드라이버	전원전압(V)
A1	LECSA1-S□	100~120
A2	LECSA2-S□	200~230
B1	LECSB1-S□	100~120
B2	LECSB2-S□	200~230
C1	LECS-C1-S□	100~120
C2	LECS-C2-S□	200~230
S1	LECSS1-S□	100~120
S2	LECSS2-S□	200~230
N2	LECSN2-T□	200~240
92	LECSN2-T□-9	200~240
E2	LECSN2-T□-E	200~240
P2	LECSN2-T□-P	200~240

대응 드라이버

오토스위치에 대해서는 P.210~213을 참조해 주십시오.

드라이버 종류	펄스 입력 타입 / 포지셔닝 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNETⅢ 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNETⅢ/H 타입	네트워크 카드 타입
시리즈	LECSA	LECSB	LECS-C	LECSS	LECSB-T	LECS-C-T	LECSS-T	LECSN-T
포인트 테이블 수(점)*6	최대 7	—	최대 255	—	최대 255	최대 255(2국 점주시)	—	최대 255
펄스 입력	○	○	—	—	○	—	—	—
네트워크 대응	—	—	CC-Link	SSCNETⅢ	—	CC-Link	SSCNET3/H	PROFINET EtherCAT® EtherNet/IP™
제어 엔코더	인크리멘탈 17bit 엔코더	앱솔루트 18bit 엔코더	앱솔루트 18bit 엔코더	앱솔루트 18bit 엔코더	앱솔루트 22bit 엔코더	앱솔루트 18bit 엔코더	앱솔루트 22bit 엔코더	앱솔루트 22bit 엔코더
통신기능	USB통신	USB통신, RS422통신	USB통신, RS422통신	USB통신	USB통신, RS422통신	USB통신, RS422통신	USB통신	USB통신
전원전압(V)	—	AC100~120V (50/60Hz) AC200~230V (50/60Hz)	—	—	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~230V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)
참조 페이지	—	—	—	—	—	—	—	—

P.777

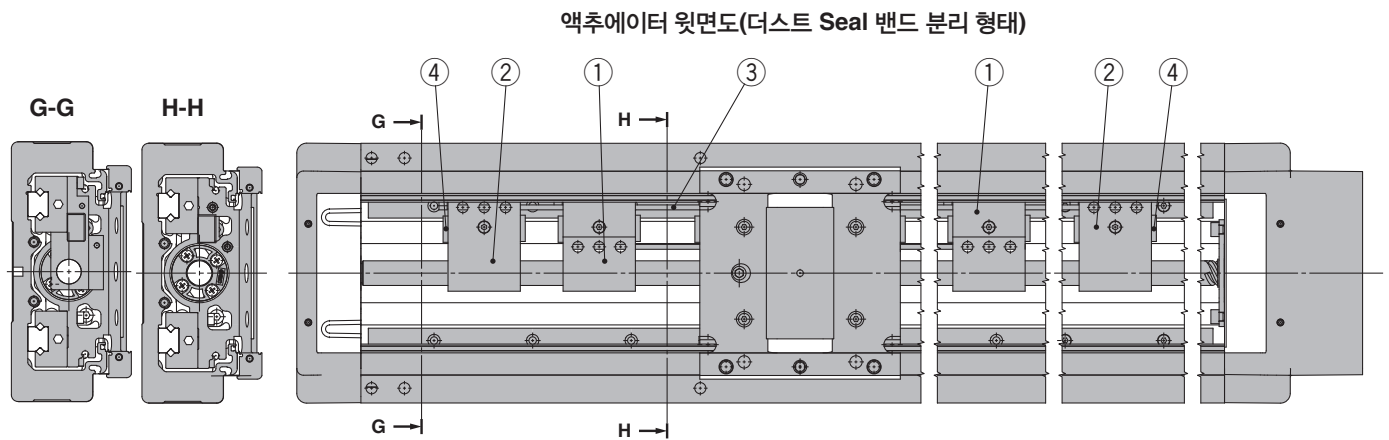
*6 : LECSN-T는 PROFINET, EtherCAT®만 대응

사양

리드(mm)		30	20	10	
가반 질량(kg)	수평	30	45	85	
	수직	6	10	20	
속도(mm/s)	스트로크 범위	790	1800	1200	600
		890			
		990			
		1190			
		1490			
		1790			

기중선정방법에 대해서는 P.175, 기재되지 않은 기타 사양에 관해서는 표준품과 동일합니다.
상세 내용은 P.178를 참조해 주십시오.

구조도



구성부품

번호	명칭	재질
1	서포트 A	합성 수지
2	서포트 B	합성 수지
3	연결 파이프	스테인리스강
4	댐퍼	저탄성 고무

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

LEY-X5

11-LEFS

11-LEJS

25A-

LEC□

JXC□

LECS□
LECS□-T

LECY□

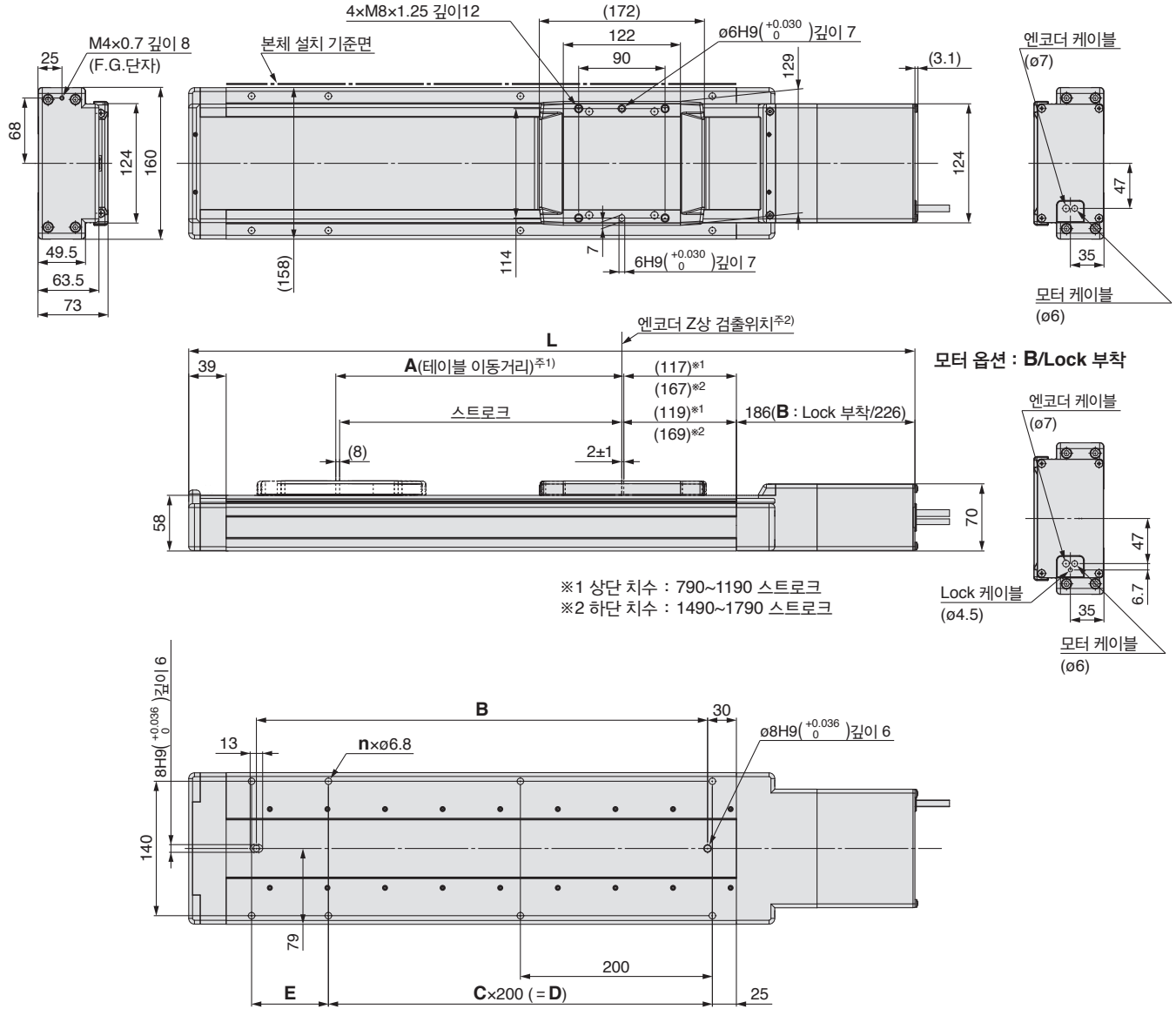
포터없음

LAT3

LEJS63□-□M Series

외형치수도/볼 나사 구동

AC 서보 모터



※1 상단 치수 : 790~1190 스트로크
 ※2 하단 치수 : 1490~1790 스트로크

- 주1) 원점 복귀동작 등에 따라 테이블이 이동하는 거리입니다. 주변에 있는 워크·설비 등과 간섭하지 않도록 주의해 주십시오.
 주2) 모터축 스트로크단에서의 Z상 제1검출 위치입니다.
 주3) 오토스위치용 마그네틱은 테이블 센터에 배치되어 있습니다.

⚠ 주의

- ① 작동 시에 중간 서포트 기구의 충돌음이 발생하는데, 구조상 나는 것입니다.
- ② 표준에 비해 스트로크의 전체 길이가 길어집니다. 상세 치수는 외형치수도에서 확인해 주십시오.
- ③ 원점 복귀 방법으로써 맞춤식 원점 복귀는 사용할 수 없습니다. (구조도 ④의 댐퍼가 들어 있기 때문)

치수 및 질량표

형식	L		A	B	n	C	D	E	제품 질량*1 (kg)
	Lock 없음	Lock 부착							
LEJS□63□□-790□M-□□□□	1256.5	1296.5	800	970	12	4	800	180	19.4
LEJS□63□□-890□M-□□□□	1356.5	1396.5	900	1070	14	5	1000	80	20.7
LEJS□63□□-990□M-□□□□	1456.5	1496.5	1000	1170	14	5	1000	180	21.9
LEJS□63□□-1190□M-□□□□	1656.5	1696.5	1200	1370	16	6	1200	180	24.4
LEJS□63□□-1490□M-□□□□	2056.5	2096.5	1500	1770	20	8	1600	180	29.9
LEJS□63□□-1790□M-□□□□	2356.5	2396.5	1800	2070	24	10	2000	80	33.7

※1 Lock 부착의 경우 : 0.4(인크리멘탈 엔코더) 0.7(엡솔루트 엔코더)를 가산해 주십시오.

전동 액추에이터 / 고강성 슬라이더 타입 볼나사 구동

LEJS Series LEJS40·63



WEB카탈로그 참조

클린 사양, 2차 전지 대응에 대해서는 별도 문의해 주십시오.

중간 서포트 내장 타입▶P.200

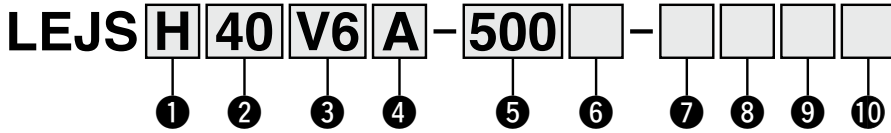
LECS□ Series▶P.188

클린 사양▶P.659

2차전지 대응▶P.672

모터 없음 사양▶P.885

형식표시방법



1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

40
63

3 모터종류*1

기호	종류	출력 [W]	액추에이터 사이즈	대응 드라이버
V6	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	100	40	LECYM2-V5 LECYU2-V5
V7	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	200	63	LECYM2-V7 LECYU2-V7

*1: 모터 종류 V6의 경우, 대응 드라이버 품번 말미가 V5가 되므로 주의해 주십시오.

4 리드 [mm]

기호	LEJS40	LEJS63
H	24	30
A	16	20
B	8	10

5 스트로크 [mm] *2

200
?
1500

*2 : 상세 내용은 아래를 참조해 주십시오.

6 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착

7 케이블 종류*4,*5

무기호	케이블 없음
S	표준
R	로봇(내굴곡)

*5: 모터 케이블 / 엔코더 케이블이 부속됩니다. (모터 옵션이 Lock 부착인 경우, Lock 케이블도 부속됩니다.)

8 케이블 길이 [m] *4,*6

무기호	케이블 없음
3	3
5	5
A	10
C	20

*6: 모터 케이블/엔코더 케이블 / Lock 케이블 공통입니다.

9 드라이버 종류*4

무기호	대응 드라이버	전원전압 [V]
	드라이버 없음	-
M2	LECYM2-V□	200~230
U2	LECYU2-V□	200~230

10 I/O 케이블 길이[m]*7

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

*7 : 드라이버 종류에서 "드라이버 없음"을 선택한 경우, "무기호 : 케이블 없음"만 선택 가능합니다.

I/O케이블이 필요한 경우는 P.808을 확인해 주십시오.
(P.808 : 옵션품의 페이지를 나타냅니다)

스트로크 대응표*3

형식	스트로크 (mm)											
	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500	
LEJS40	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-
LEJS63	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

*3 : 표준 스트로크 이외는 특수 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

오토스위치에 대해서는 P.210~213을 참조해 주십시오.

대응 드라이버

드라이버 종류	MECHATROLINK-Ⅱ 타입	MECHATROLINK-Ⅲ 타입
시리즈	LECYM	LECYU
네트워크 대응	MECHATROLINK-Ⅱ	MECHATROLINK-Ⅲ
제어 엔코더	엡솔루트 20bit 엔코더	
통신기기	USB 통신, RS-422 통신	
전원전압(V)	AC200~230V(50/60Hz)	
참조 페이지	P.801	

- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC□
- JXC□
- LECS□
- LECS□-T
- LECY□
- 모터 없음
- LAT3

사양

AC 서보 모터(100W / 200W)

형식		LEJS40V6			LEJS63V7			
스트로크 [mm] 주1)		200, 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200			300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200, 1500			
가반질량 [kg] 주2)		수평	15	30	55	30	45	85
		수직	3	5	10	6	10	20
속도 주3) [mm/s]	스트로크 범위	~500	1800	1200	600	1800	1200	600
		501~600	1580	1050	520	1800	1200	600
		601~700	1170	780	390	1800	1200	600
		701~800	910	600	300	1390	930	460
		801~900	720	480	240	1110	740	370
		901~1000	580	390	190	900	600	300
		1001~1100	480	320	160	750	500	250
		1101~1200	410	270	130	630	420	210
		1201~1300	—	—	—	540	360	180
1301~1400	—	—	—	470	310	150		
1401~1500	—	—	—	410	270	130		
최대 가감속도 [mm/s ²]		20000(반송질량, 듀티비에 따른 상한은 P.179, 180을 참조해 주십시오.)						
반복위치 결정정도 [mm]		기본형	±0.02					
		고정도형	±0.01					
로스트 모션 주4) [mm]		기본형	0.1 이하					
		고정도형	0.05 이하					
리드 [mm]		24	16	8	30	20	10	
내충격 [m/s ²] / 내진동 [m/s ²] 주5)		50 / 20						
구동방식		블나사						
가이드 방식		리니어 가이드						
정적 허용 모멘트 주6) [N·m]	Mep (피칭)	83.9			121.5			
	Mey (요잉)	88.2			135.1			
	Mer (롤링)	88.2			135.1			
사용온도범위 [°C]		5~40						
사용습도범위 [%RH]		90 이하(결로 없어야 함)						
회생저항		속도, 반송질량에 따라 필요한 경우가 있습니다. P.187 참조						
모터 출력 [W]/사이즈 [mm]		100/□40			200/□60			
모터 종류		AC 서보 모터(AC200V)						
엔코더		엡솔루트 20비트 엔코더(분해능 : 1,048,576p/rev)						
전력 [W] 주7)		최대전력 445			최대전력 725			
형식 주8)		무여자 작동형						
유지력 [N]		67	101	202	108	162	324	
전력 [W] at20°C		5.5			6			
정격전압 [V]		DC24 ^{+10%} / ₀						

- 주1) 표준 스트로크 이외는 특수 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.
- 주2) 상세 내용은 P. P.187 의 「속도-반송 질량 그래프(기준)」를 참조해 주십시오.
- 주3) 스트로크에 따라 허용속도가 다릅니다.
- 주4) 왕복동작의 오차를 보정하는 경우의 기준값입니다.
- 주5) 내충격...낙하식 충격시험으로, 이송나사의 축방향 및 직각 방향으로 오동작 없음(초기값)
내진동...45~2000Hz 1범위 내에서, 이송나사의 축방향 및 직각 방향으로 오동작 없음(초기값)
- 주6) 정적 허용 모멘트는 액추에이터 정지상태에 가해지는 정적 모멘트입니다.
충격이 가해지거나 반복 하중이 가해지는 경우에는 충분히 안전을 확인한 후 사용해 주십시오.

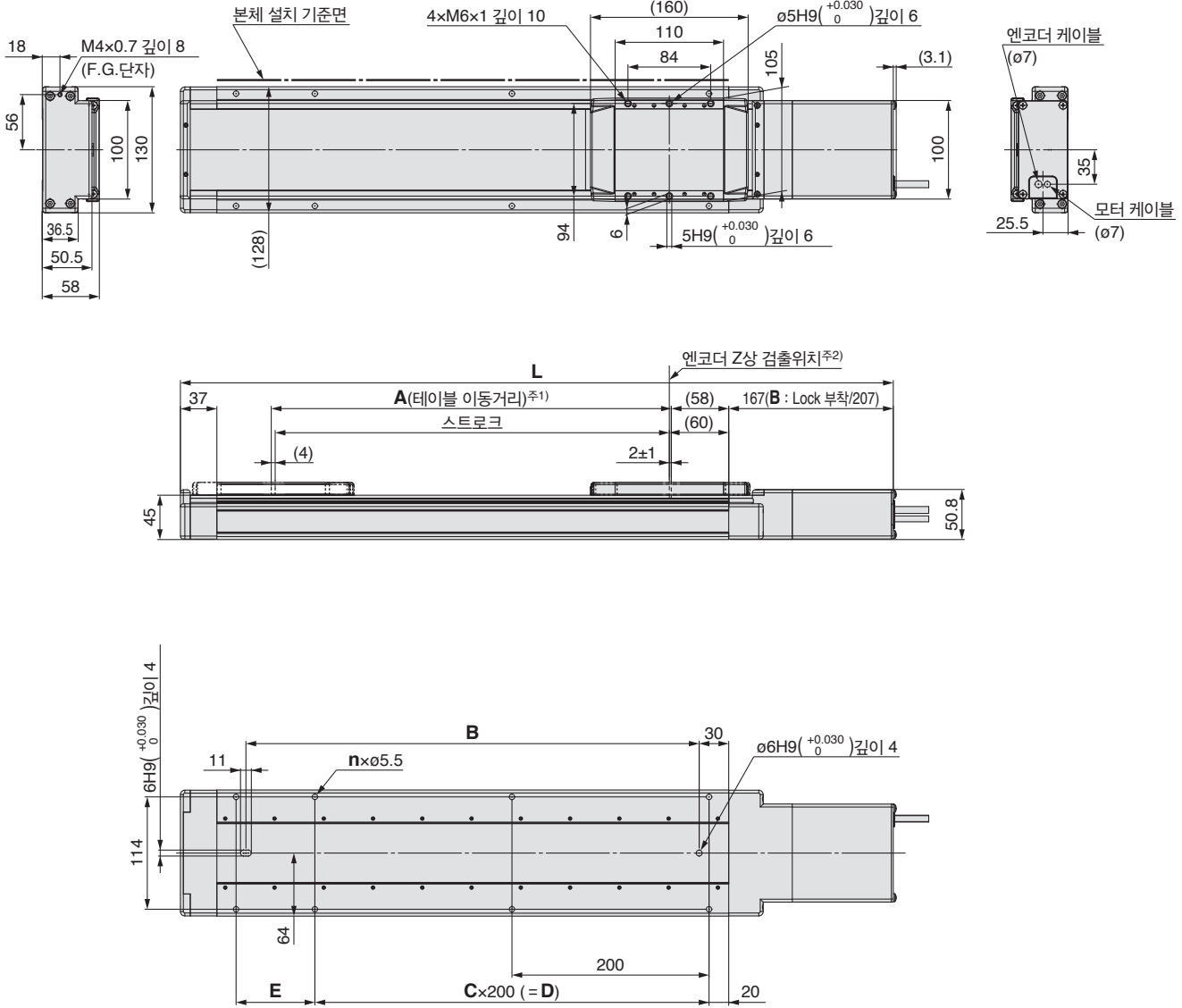
- 주7) 드라이버를 포함한 운전 시의 최대전력을 나타냅니다. 전원용량 선정 시는 각종 드라이버의 취급설명서의 전원설비용량을 참조해 주십시오.
- 주8) 모터 옵션 "Lock 부착" 선택 시에만 해당
- 주9) 센서용 마그네틱 위치는 테이블 중심 위치입니다.
상세 치수는 「오토스위치 부착위치」를 참조해 주십시오.
- 주10) 테이블 이동범위의 양끝단에 충돌시키지 마십시오.
또한, 위치결정 운전을 할 때에는 양끝단에서 2mm이내로 설정하지 마십시오.
- 주11) 중간 스트로크의 제작에 대해서는 별도 문의하여 주십시오.
(LEJS40/제작가능범위 : 200~1200mm, LEJS63/제작가능범위 : 300~1500mm)

질량

시리즈	LEJS40									
스트로크 [mm]	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200
제품질량 [kg]	5.6	6.4	7.1	7.9	8.7	9.4	10.2	11.0	11.7	13.3
Lock 부착 증가질량 [kg]	0.3(엡솔루트 엔코더)									
시리즈	LEJS63									
스트로크 [mm]	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500
제품질량 [kg]	11.4	12.7	13.9	15.2	16.4	17.7	18.9	20.1	22.6	26.4
Lock 부착 증가질량 [kg]	0.7(엡솔루트 엔코더)									

외형치수도/볼 나사 구동

LEJS40



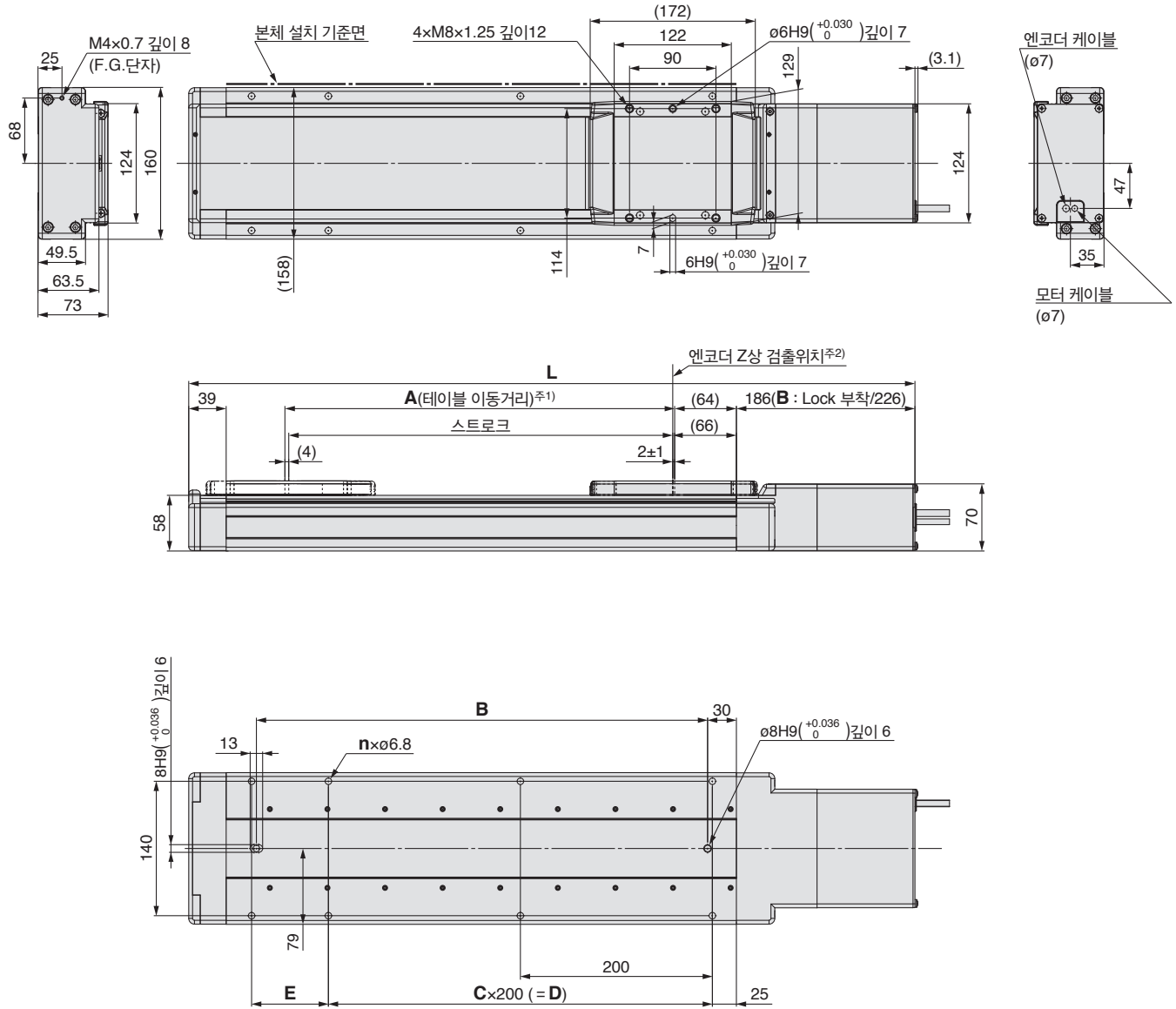
주1) 테이블이 가동하는 거리입니다. 주변에 있는 워크·설비 등과 간섭하지 않도록 주의해 주십시오.
 주2) 모터측 스트로크단에서의 Z상 제1검출 위치입니다.
 주3) 오토스위치용 마그네틱은 테이블 센터에 배치되어 있습니다.

형식	L		A	B	n	C	D	E
	Lock 없음	Lock 부착						
LEJS40V□□-200□-□□□□	523.5	563.5	206	260	6	1	200	80
LEJS40V□□-300□-□□□□	623.5	663.5	306	360	6	1	200	180
LEJS40V□□-400□-□□□□	723.5	763.5	406	460	8	2	400	80
LEJS40V□□-500□-□□□□	823.5	863.5	506	560	8	2	400	180
LEJS40V□□-600□-□□□□	923.5	963.5	606	660	10	3	600	80
LEJS40V□□-700□-□□□□	1023.5	1063.5	706	760	10	3	600	180
LEJS40V□□-800□-□□□□	1123.5	1163.5	806	860	12	4	800	80
LEJS40V□□-900□-□□□□	1223.5	1263.5	906	960	12	4	800	180
LEJS40V□□-1000□-□□□□	1323.5	1363.5	1006	1060	14	5	1000	80
LEJS40V□□-1200□-□□□□	1523.5	1563.5	1206	1260	16	6	1200	80

- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC□
- JXC□
- LECS□
- LECS□T
- LECY□
- 모터없음
- LAT3

외형치수도/볼 나사 구동

LEJS63



주1) 원점 복귀동작 등에 따라 테이블이 가동하는 거리입니다. 주변에 있는 워크·설비 등과 간섭하지 않도록 주의해 주십시오.

주2) 모터측 스트로크단에서의 Z상 제1검출 위치입니다.

주3) 오토스위치용 마그네틱은 테이블 센터에 배치되어 있습니다.

형식	L		A	B	n	C	D	E
	Lock 없음	Lock 부착						
LEJS63V□□-300□-□□□□	656.5	696.5	306	370	6	1	200	180
LEJS63V□□-400□-□□□□	756.5	796.5	406	470	8	2	400	80
LEJS63V□□-500□-□□□□	856.5	896.5	506	570	8	2	400	180
LEJS63V□□-600□-□□□□	956.5	996.5	606	670	10	3	600	80
LEJS63V□□-700□-□□□□	1056.5	1096.5	706	770	10	3	600	180
LEJS63V□□-800□-□□□□	1156.5	1196.5	806	870	12	4	800	80
LEJS63V□□-900□-□□□□	1256.5	1296.5	906	970	12	4	800	180
LEJS63V□□-1000□-□□□□	1356.5	1396.5	1006	1070	14	5	1000	80
LEJS63V□□-1200□-□□□□	1556.5	1596.5	1206	1270	16	6	1200	80
LEJS63V□□-1500□-□□□□	1856.5	1896.5	1506	1570	18	7	1400	180

중간 서포트 내장 타입

전 스트로크에서 최고 속도를 내는 사양입니다.

전동 액추에이터 / 고강성 슬라이더 타입
볼나사 구동
LEJS63□ - □ M Series



WEB카탈로그 참조

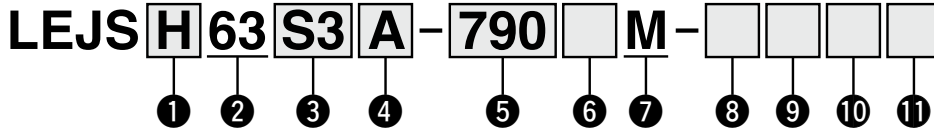
클린 사양, 2차 전지 대응에 대해서는 별도 문의해 주십시오.

표준 LEJS Series ▶ P.196

LECS □ Series ▶ P.193

기종선정방법에 대해서는 P.186, 사양, 구조도, 외형치수도의 상세 내용은 P.194~를 참조해 주십시오.

형식표시방법



1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

63

3 모터 종류

기호	종류	출력(W)	액추에이터 사이즈	대응 드라이버
V7	AC 서보 모터 (애플루트 엔코더)	200	63	LECYM2-V7 LECYU2-V7

4 리드(mm)

H	30
A	20
B	10

5 스트로크(mm) *1

790	890	990	1190	1490	1790
●	●	○	○	○	○

*1 표준 스트로크 이외는 주문 생산이므로 당사에 확인하여 주십시오.

6 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착

7 중간 서포트 내장

M	중간 서포트 내장
---	-----------

8 케이블 종류 *2*3

무기호	케이블 없음
S	표준
R	로봇(내굴곡)

*2 드라이버 없음을 선택한 경우, 케이블은 부속됩니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.
 예) S2S2 : 표준케이블(2m) + 드라이버(LECSS2)
 S2 : 표준 케이블(2m)
 무기호 : 케이블 / 드라이버 없음

*3 모터/엔코더 각 케이블이 부속됩니다. (Lock 부착인 경우, Lock 케이블도 부속됩니다.)

9 케이블 길이 *2*4

무기호	케이블 없음
3	3
5	5
A	10
C	20

*4 모터 / 엔코더 / Lock 각 케이블 공통입니다.

11 I/O 커넥터 *5

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5(m)

*5 드라이버 없음을 선택한 경우, 케이블 없음만 선택 가능합니다.

대응 드라이버

오토스위치에 대해서는 P.210~213을 참조해 주십시오.

	MECHATROLINK-Ⅱ 타입	MECHATROLINK-Ⅲ 타입
드라이버 종류		
시리즈	LECYM	LECYU
네트워크 대응	MECHATROLINK-Ⅱ	MECHATROLINK-Ⅲ
제어 엔코더	애플루트 20bit 엔코더	
통신기기	USB 통신, RS-422 통신	
전원전압(V)	AC200~230V(50/60Hz)	
참조 페이지	P.801	

- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC
- JXC
- LECS
- LECS-T
- LECY
- 모터 없음
- LAT3

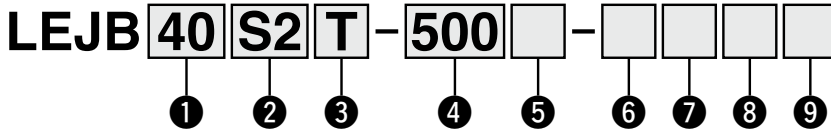
전동 액추에이터 / 고강성 슬라이더 타입 벨트 구동 LEJB Series



WEB카탈로그 참조 WEB카탈로그 참조

LECY □ Series ▶ P.206

형식표시방법



전동 액추에이터 드라이버 LECSB-S, LECS-C, LECS-S의 판매를 중지합니다. 대체품은 LECSB-T, LECS-T, LECS-T입니다. 형식표시 방법내, ②모터 종류 : S6→T6, S7→T7, ③드라이버 종류 : B1→B2, C1→C2, S1→S2를 선택해 주십시오.

① 사이즈

40
63

③ 리드 [mm]

기호	LEJB40	LEJB63
T	27	42

④ 스트로크 [mm] *3

200
?
3000

*3 : 상세사항은 아래를 참조하십시오.

⑤ 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착

⑥ 케이블 종류 *5, *6, *7

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블 (내굴곡 케이블)

*6 : 모터 케이블 / 엔코더 케이블이 부족합니다. (모터 옵션이 Lock 부착인 경우, Lock 케이블도 부족합니다.)

*7 : 각 케이블의 표준 커넥터 방향은 「축측(A)」입니다. (상세내용은 P.796)

② 모터 종류

기호	종류	출력 [W]	액추에이터 사이즈	대용 드라이버	UL 대응
S2*1	AC 서보 모터 (인크리멘탈 엔코더)	100	40	LECSA□-S1	●
S3	AC 서보 모터 (인크리멘탈 엔코더)	200	63	LECSA□-S3	●
S6*1	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	100	40	LECSB□-S5 LECS-C□-S5 LECS-S□-S5	—
S7	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	200	63	LECSB□-S7 LECS-C□-S7 LECS-S□-S7	—
T6*2	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	100	40	LECSB2-T5 LECS-C2-T5 LECSN2-T5-□	—
T7				200	63

*1 : 모터 종류 S2, S6의 경우, 대용 드라이버 품번 말미가 S1, S5가 되므로 주의해 주십시오.

*2 : 모터 종류 T6일 경우, 대용 드라이버는 LECS□2-T5가 되므로 주의해 주십시오.

⑦ 케이블 길이 [m] *5, *8

무기호	케이블 없음
2	2
5	5
A	10

*8 : 모터 케이블 / 엔코더 케이블 / Lock 케이블을 공통입니다.

⑨ I/O케이블 길이 [m] *9

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

*9 : 드라이버 종류에서 “드라이버 없음”을 선택한 경우, “무기호 : 케이블 없음”만 선택 가능합니다. I/O케이블이 필요한 경우는 P.797을 확인해 주십시오. (P.797 : 옵션품의 페이지를 나타냅니다.)

⑧ 드라이버 종류 *5

무기호	대용 드라이버	전원전압(V)
A1	LECSA1	100~120
A2	LECSA2	200~230
B1	LECSB1	100~120
B2	LECSB2-S□ LECSB2-T□	200~230 200~240
C1	LECS-C1	100~120
C2	LECS-C2-S□ LECS-C2-T□	200~230 200~240
S1	LECS-S1	100~120
S2	LECS-S2-S□ LECS-S2-T□	200~230 200~240
N2	LECSN2-T□	200~240
92	LECSN2-T□-9	200~240
E2	LECSN2-T□-E	200~240
P2	LECSN2-T□-P	200~240

*5 : 드라이버 부착을 선택한 경우, 케이블이 부족됩니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오. (예)

S2S2 : 표준케이블(2m) + 드라이버(LECS-S2)

S2 : 표준 케이블(2m)

무기호 : 케이블 / 드라이버 없음

스트로크 대응표 *4

형식	스트로크 (mm)												
	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500	2000	3000
LEJB40	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—
LEJB63	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

*4 : 표준 스트로크 이외는 특수 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

대용 드라이버

오토스위치에 대해서는 P.210~213을 참조해 주십시오.

드라이버 종류	펄스 입력 타입/ 포지셔닝 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNET III 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNET III/H 타입	네트워크 카드 타입
시리즈	LECSA	LECSB	LECS-C	LECS-S	LECSB-T	LECS-C-T	LECS-S-T	LECSN-T
포인트 테이블 수(점)*8	최대 7	—	최대 255	—	최대 255	최대 255(2극 점유시)	—	최대 255
펄스 입력	○	○	—	—	○	—	—	—
네트워크 대응	—	—	CC-Link	SSCNET III	—	CC-Link	SSCNET III/H	PROFINET EtherCAT® EtherNet/IP™
제어 엔코더	인크리멘탈 17bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더
통신기능	USB통신	USB통신, RS422통신	USB통신, RS422통신	USB통신	USB통신, RS422통신	USB통신, RS422통신	USB통신	USB통신
전원전압(V)	AC100~120V (50 / 60Hz) AC200~230V (50 / 60Hz)				AC200~240V (50/60Hz)	AC200~230V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)
참조 페이지	P.777							

*8 : LECSN-T는 PROFINET, EtherCAT®만 대응

사양

AC 서보 모터

형식		LEJB40S ₂ /T6	LEJB63S ₃ /T7	
액추에이터 사양	스트로크 [mm] ^{주1)}	200, 300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000	300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000, 3000	
	가반질량 [kg]	수평	20(스트로크 1000mm 이상은 10)	
	속도 [mm/s] ^{주2)}	2000	3000	
	최대 가속도 [mm/s ²]	20000(반송질량, 듀티비에 따른 상한은 P.181 참조해 주십시오.)		
	반복위치 결정정도 [mm]	±0.04		
	로스트 모션 [mm] ^{주3)}	0.1 이하		
	리드 [mm]	27	42	
	내충격 [m/s ²] / 내진동 [m/s ²] ^{주4)}	50 / 20		
	구동방식	벨트		
	가이드 방식	리니어 가이드		
	정적 허용 모멘트 ^{주5)} [N·m]	Mep (피칭)	83.9	121.5
		Mey (요잉)	88.2	135.1
		Mer (롤링)	88.2	135.1
	허용외부저항 [N]	20		
사용온도범위 [°C]	5~40			
사용습도범위 [%RH]	90 이하(결로 없어야 함)			
회생 옵션	속도, 반송질량에 따라 필요한 경우가 있습니다. P.176 참조			
전기 사양	모터 출력 [W]/사이즈 [mm]	100/□40	200/□60	
	모터 종류	AC 서보 모터(AC100/200V)		
	엔코더 ^{주11)}	모터 종류 S2, S3 : 인크리멘탈 17비트 엔코더(분해능 : 131072p/rev) 모터 종류 S6, S7 : 애플루트 18비트 엔코더(분해능 : 262144p/rev) 모터 종류 T6, T7 : 애플루트 22비트 엔코더(분해능 : 4194304p/rev (LECSB-T□, LECS-S-T□의 경우)) 모터 종류 T6, T7 : 애플루트 18비트 엔코더(분해능 : 262144p/rev (LECS-C-T□의 경우))		
	전력 [W] ^{주6)}	최대전력 445	최대전력 725	
	형식 ^{주7)}	무여자 작동형		
Lock 사양	유지력 [N]	60	157	
	전력 [W] at20°C	6.3	7.9	
	정격전압 [V]	DC24 ⁰ _{-10%}		

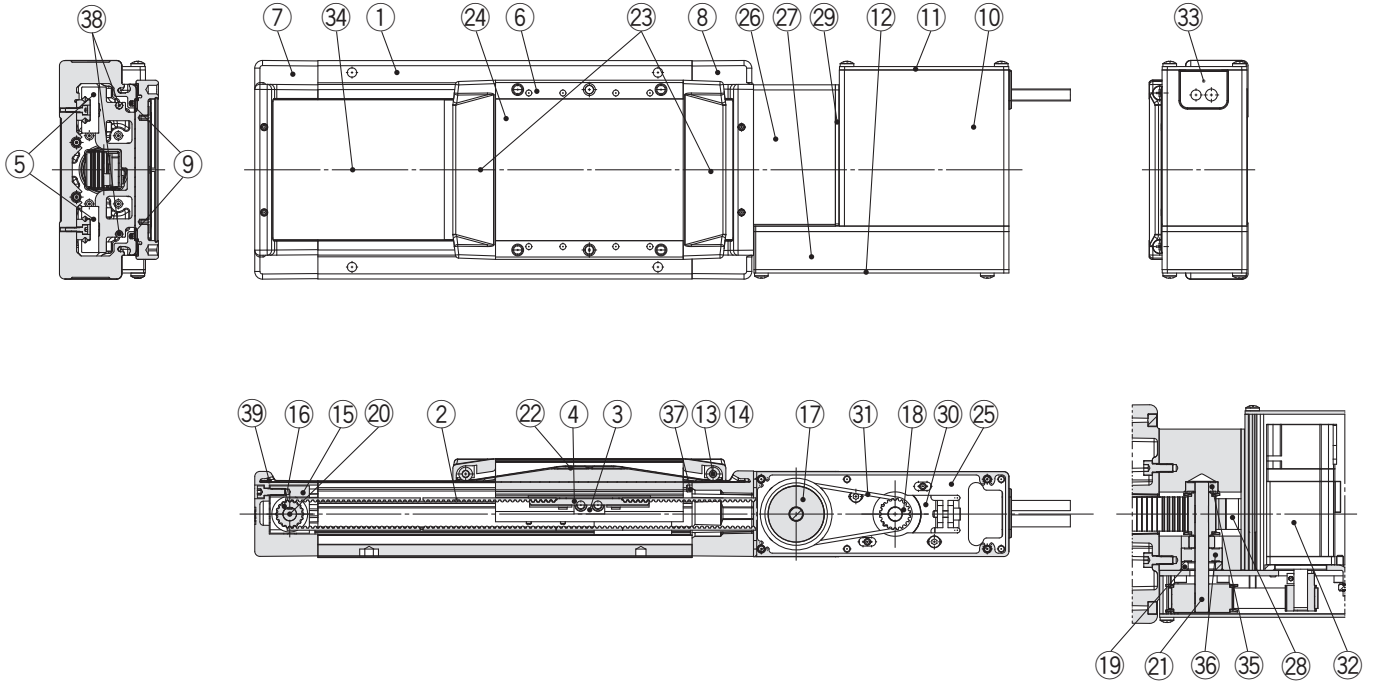
- 주1) 표준 스트로크 이외는 특주 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.
- 주2) 상세 내용은 P.176 의 「속도-반송 질량 그래프(기준)」를 참조해 주십시오.
- 주3) 왕복동작의 오차를 보정하는 경우의 기준값입니다.
- 주4) 내충격...낙하식 충격시험으로, 벨트의 이송방향 직각 방향으로 오동작 없음.(초기값)
내진동...45~2000Hz 1범위내에서, 벨트의 이송방향 및 직각 방향으로 오동작 없음.(초기값)
- 주5) 정적 허용 모멘트는 액추에이터 정지상태에 가해지는 정적 모멘트입니다.
충격이 가해지거나 반복 하중이 가해지는 경우에는 충분히 안전을 확인한 후 사용해 주십시오.
- 주6) 드라이버를 포함한 운전 시의 최대전력을 나타냅니다. 전원용량 선정 시는 각종 드라이버의 취급설명서의 전원설비용량을 참조해 주십시오.
- 주7) 모터 옵션 "Lock 부착" 선택 시에만 해당
- 주8) 센서용 마그넷 위치는 테이블 중심 위치입니다.
상세 치수는 P.210 '오토스위치 부착위치'를 참조해 주십시오.
- 주9) 테이블 이동범위의 양끝단에 충돌시키지 마십시오.
또한, 위치결정 운전을 할 때에는 양끝단에서 2mm 이내로 설정해 주십시오.
- 주10) 중간 스트로크의 제작에 대해서는 별도 문의하여 주십시오.
(LEJB40 / 제작가능범위:200~2000mm, LEJB63 / 제작가능범위:300~3000mm)
- 주11) 드라이버 종류에 따라서 분해능이 변합니다.

질량

시리즈	LEJB40											
스트로크 [mm]	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500	2000
제품질량 [kg]	5.7	6.4	7.1	7.7	8.4	9.1	9.8	10.5	11.2	12.6	14.7	18.1
Lock 부착 증가질량 [kg]	S2 : 0.2 / S6 : 0.3 / T6 : 0.2											
시리즈	LEJB63											
스트로크 [mm]	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500	2000	3000
제품질량 [kg]	11.5	12.7	13.8	15.0	16.2	17.4	18.6	19.7	22.1	25.7	31.6	43.4
Lock 부착 증가질량 [kg]	S3 : 0.4 / S7 : 0.7 / T7 : 0.4											

- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC□
- JXC□
- LECS□
- LECS-T□
- LECY□
- 모터 없음
- LAT3

구조도



모터부 상세

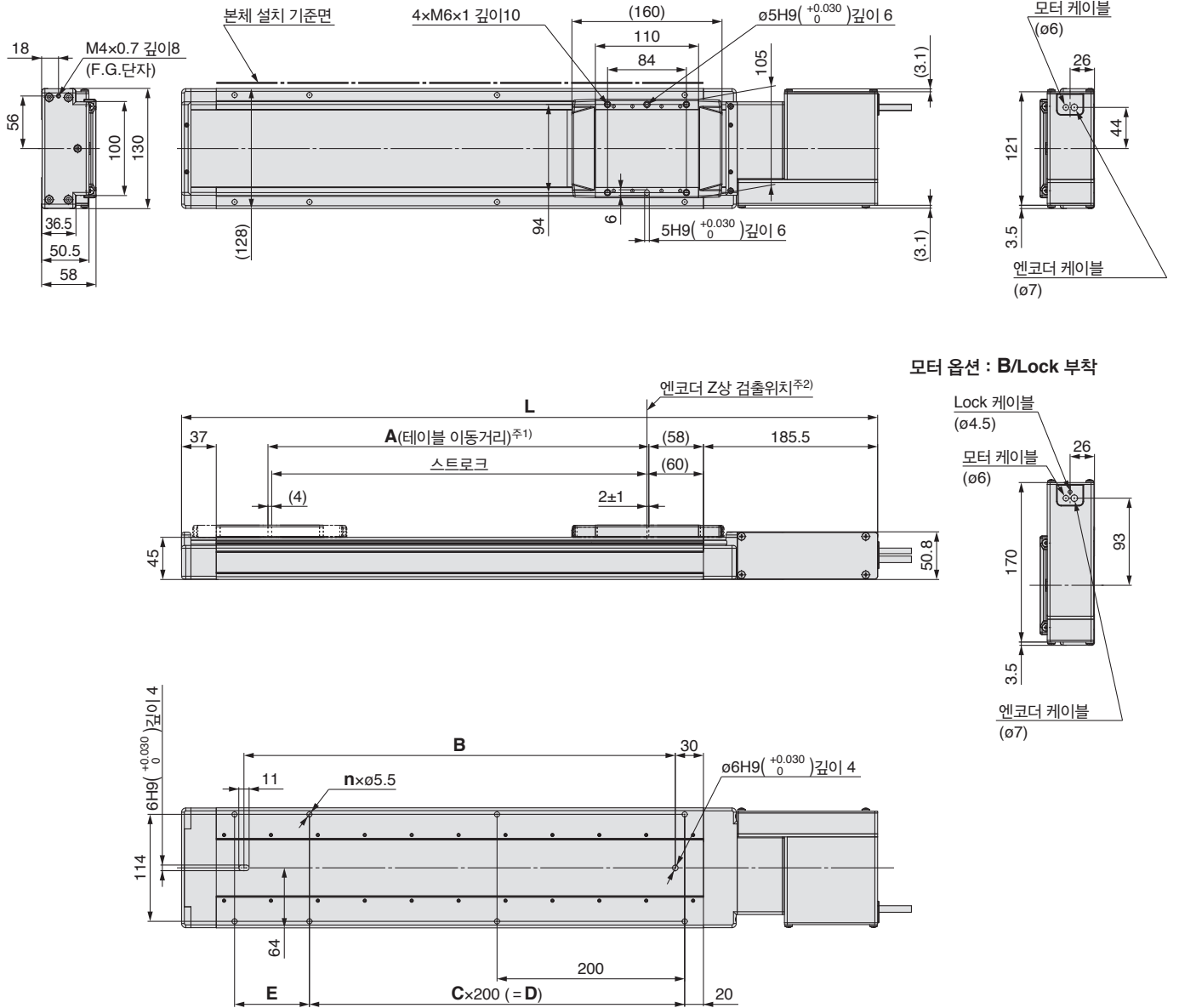
구성부품

번호	부품명	재질	비고
1	몸체	알루미늄 합금	알루마이트 처리
2	벨트	—	
3	벨트 홀더	탄소강	
4	벨트 스톱퍼	알루미늄 합금	
5	리니어 가이드 Ass'y	—	
6	테이블	알루미늄 합금	알루마이트 처리
7	하우징A	알루미늄 합금	도장
8	하우징B	알루미늄 합금	도장
9	Seal 마그넷	—	
10	모터 커버	알루미늄 합금	알루마이트 처리
11	엔드 커버 A	알루미늄 합금	알루마이트 처리
12	엔드 커버 B	알루미늄 합금	알루마이트 처리
13	롤러 샤프트	스테인리스강	
14	롤러	합성 수지	
15	폴리 홀더	알루미늄 합금	
16	구동용 폴리	알루미늄 합금	
17	감속용 폴리	알루미늄 합금	
18	모터용 폴리	알루미늄 합금	
19	스페이서	알루미늄 합금	
20	폴리 샤프트 A	스테인리스강	

번호	부품명	재질	비고
21	폴리 샤프트 B	스테인리스강	
22	테이블 캡	합성 수지	
23	Seal 밴드 스톱퍼	합성 수지	
24	블랭킹 플레이트	알루미늄 합금	알루마이트 처리
25	모터 부착 플레이트	탄소강	
26	폴리 블록	알루미늄 합금	알루마이트 처리
27	폴리 커버	알루미늄 합금	알루마이트 처리
28	벨트 스톱퍼	알루미늄 합금	
29	사이드 플레이트	알루미늄 합금	알루마이트 처리
30	모터 플레이트	탄소강	
31	벨트	—	
32	모터	—	
33	그로메트	NBR	
34	더스트 Seal 밴드	스테인리스강	
35	베어링	—	
36	베어링	—	
37	스톱퍼 핀	스테인리스강	
38	마그넷	—	
39	Seal 밴드 스톱퍼	스테인리스강	

외형치수도/벨트 구동

LEJB40



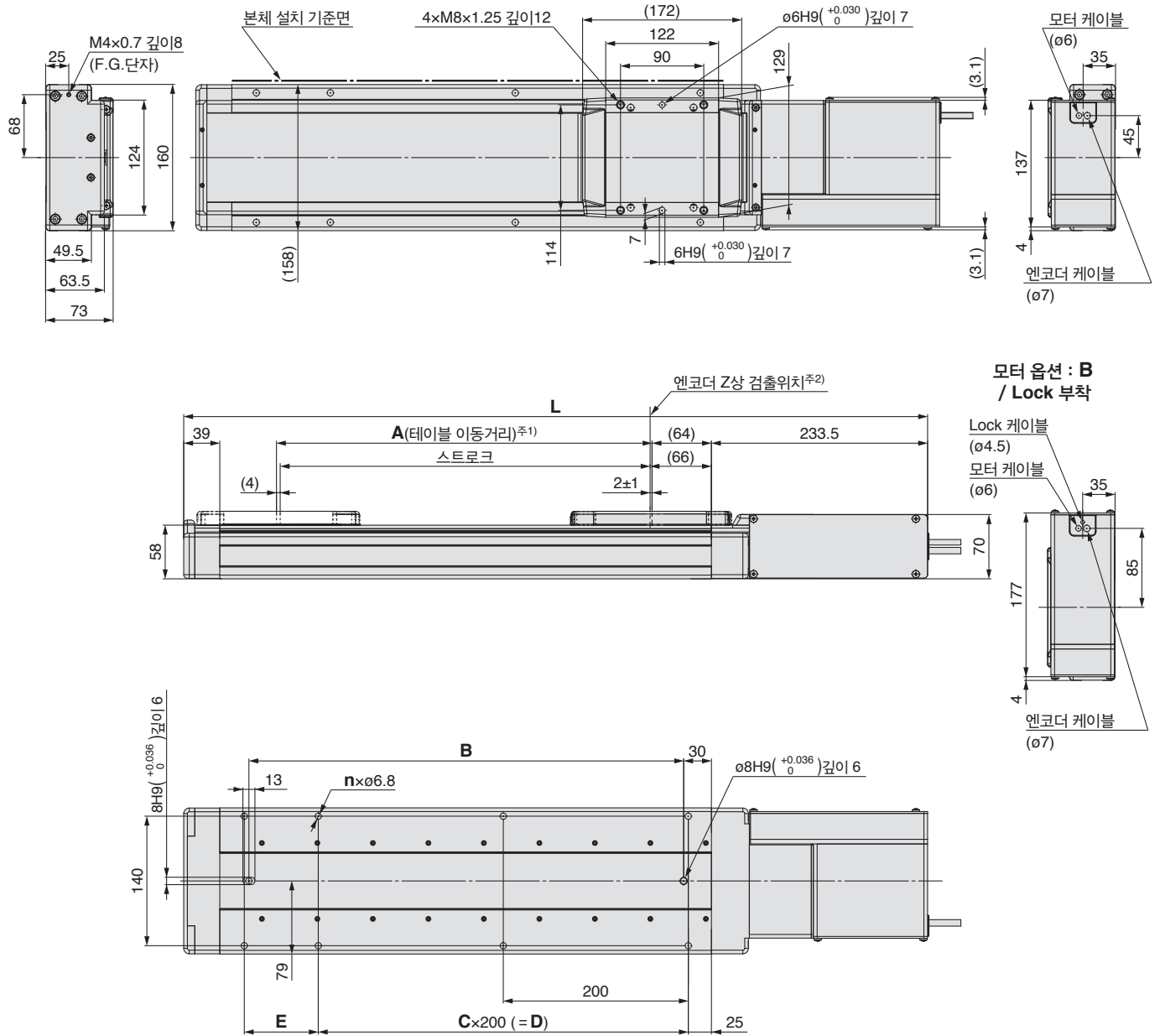
주1) 테이블이 가동하는 거리입니다. 주변에 있는 워크·설비 등과 간섭하지 않도록 주의해 주십시오.
 주2) 모터측 스트로크단에서의 Z상 제1검출 위치입니다.
 주3) 오토스위치용 마그네틱은 테이블 센터에 배치되어 있습니다.

형식	L	A	B	n	C	D	E	[mm]
LEJB40□□□-200□-□□□□	542	206	260	6	1	200	80	
LEJB40□□□-300□-□□□□	642	306	360	6	1	200	180	
LEJB40□□□-400□-□□□□	742	406	460	8	2	400	80	
LEJB40□□□-500□-□□□□	842	506	560	8	2	400	180	
LEJB40□□□-600□-□□□□	942	606	660	10	3	600	80	
LEJB40□□□-700□-□□□□	1042	706	760	10	3	600	180	
LEJB40□□□-800□-□□□□	1142	806	860	12	4	800	80	
LEJB40□□□-900□-□□□□	1242	906	960	12	4	800	180	
LEJB40□□□-1000□-□□□□	1342	1006	1060	14	5	1000	80	
LEJB40□□□-1200□-□□□□	1542	1206	1260	16	6	1200	80	
LEJB40□□□-1500□-□□□□	1842	1506	1560	18	7	1400	180	
LEJB40□□□-2000□-□□□□	2342	2006	2060	24	10	2000	80	

- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC□
- JXC□
- LECS□
- LECS□-T
- LECY□
- 모터없음
- LAT3

외형치수도/벨트 구동

LEJB63



주1) 원점 복귀동작 등에 따라 테이블이 가동하는 거리입니다. 주변에 있는 워크·설비 등과 간섭하지 않도록 주의해 주십시오.

주2) 모터측 스트로크단에서의 Z상 제1검출 위치입니다.

주3) 오토스위치용 마그넷은 테이블 센터에 배치되어 있습니다.

형식	L	A	B	n	C	D	E
LEJB63□□□-300□-□□□□	704	306	370	6	1	200	180
LEJB63□□□-400□-□□□□	804	406	470	8	2	400	80
LEJB63□□□-500□-□□□□	904	506	570	8	2	400	180
LEJB63□□□-600□-□□□□	1004	606	670	10	3	600	80
LEJB63□□□-700□-□□□□	1104	706	770	10	3	600	180
LEJB63□□□-800□-□□□□	1204	806	870	12	4	800	80
LEJB63□□□-900□-□□□□	1304	906	970	12	4	800	180
LEJB63□□□-1000□-□□□□	1404	1006	1070	14	5	1000	80
LEJB63□□□-1200□-□□□□	1604	1206	1270	16	6	1200	80
LEJB63□□□-1500□-□□□□	1904	1506	1570	18	7	1400	180
LEJB63□□□-2000□-□□□□	2404	2006	2070	24	10	2000	80
LEJB63□□□-3000□-□□□□	3404	3006	3070	34	15	3000	80

LEJB Series

AC 서보 모터

사양

AC 서보 모터

형식		LEJB40V6	LEJB63V7	
액추에이터 사양	스트로크 [mm] ^{주1)}	200, 300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000	300, 400, 500, 600, 700, 800 900, 1000, 1200, 1500, 2000, 3000	
	가반질량 [kg]	수평 20(스트로크 1000mm 이상은 10)	30	
	속도 [mm/s] ^{주2)}	2000	3000	
	최대 가속속도 [mm/s ²]	20000(반송질량, 듀티비에 따른 상한은 P.181를 참조해 주십시오.)		
	반복위치 결정정도 [mm]	±0.04		
	로스트 모션 [mm] ^{주3)}	0.1 이하		
	리드 [mm]	27	42	
	내충격 [m/s ²] / 내진동 [m/s ²] ^{주4)}	50 / 20		
	구동방식	벨트		
	가이드 방식	리니어 가이드		
	정적 허용 모멘트 ^{주5)} [N·m]	Mep (피칭)	83.9	121.5
		Mey (요잉)	88.2	135.1
		Mer (롤링)	88.2	135.1
	허용외부저항 [N]	20		
사용온도범위 [°C]	5~40			
사용습도범위 [%RH]	90 이하(결로 없어야 함)			
회생저항	속도, 반송질량에 따라 필요한 경우가 있습니다. P.187 참조			
전기 사양	모터 출력 [W]/사이즈 [mm]	100/□40	200/□60	
	모터 종류	AC서보 모터(AC200V)		
	엔코더	엠플루트 20비트 엔코더(분해능 : 1,048,576p/rev)		
	전력 [W] ^{주6)}	최대전력 445	최대전력 725	
Lock 사양	형식 ^{주7)}	무여자 작동형		
	유지력 [N]	59	77	
	전력 [W] at20°C	5.5	6	
	정격전압 [V]	DC24 ^{+10%} ₀		

- 주1) 표준 스트로크 이외는 특수 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.
 주2) 상세 내용은 P.187의 「속도-반송 질량 그래프(기준)」를 참조해 주십시오.
 주3) 왕복동작의 오차를 보정하는 경우의 기준값입니다.
 주4) 내충격...낙하식 충격시험으로, 벨트의 이송방향 및 직각 방향으로 오동작 없음.(초기값)
 내진동...45~2000Hz 1범위내에서, 벨트의 이송방향 및 직각 방향으로 오동작 없음.(초기값)
 주5) 정적 허용 모멘트는 액추에이터 정지상태에 가해지는 정적 모멘트입니다.
 충격이 가해지거나 반복 하중이 가해지는 경우에는 충분히 안전을 확인한 후 사용해 주십시오.
 주6) 드라이버를 포함한 운전 시의 최대전력을 나타냅니다. 전원용량 선정 시는 각종 드라이버의 취급설명서의 전원설비용량을 참조해 주십시오.
 주7) 모터 옵션 "Lock 부착" 선택 시에만 해당
 주8) 센서용 마그넷 위치는 테이블 중심 위치입니다.
 상세 치수는 「오토스위치 부착위치」를 참조해 주십시오.
 주9) 테이블 이동범위의 양끝단에 충돌시키지 마십시오.
 또한, 위치결정 운전을 할 때에는 양끝단에서 2mm이내로 설정하지 마십시오.
 주10) 중간 스트로크의 제작에 대해서는 별도 문의하여 주십시오.
 (LEJB40 / 제작가능범위: 200~2000mm, LEJB63 / 제작가능범위: 300~3000mm)

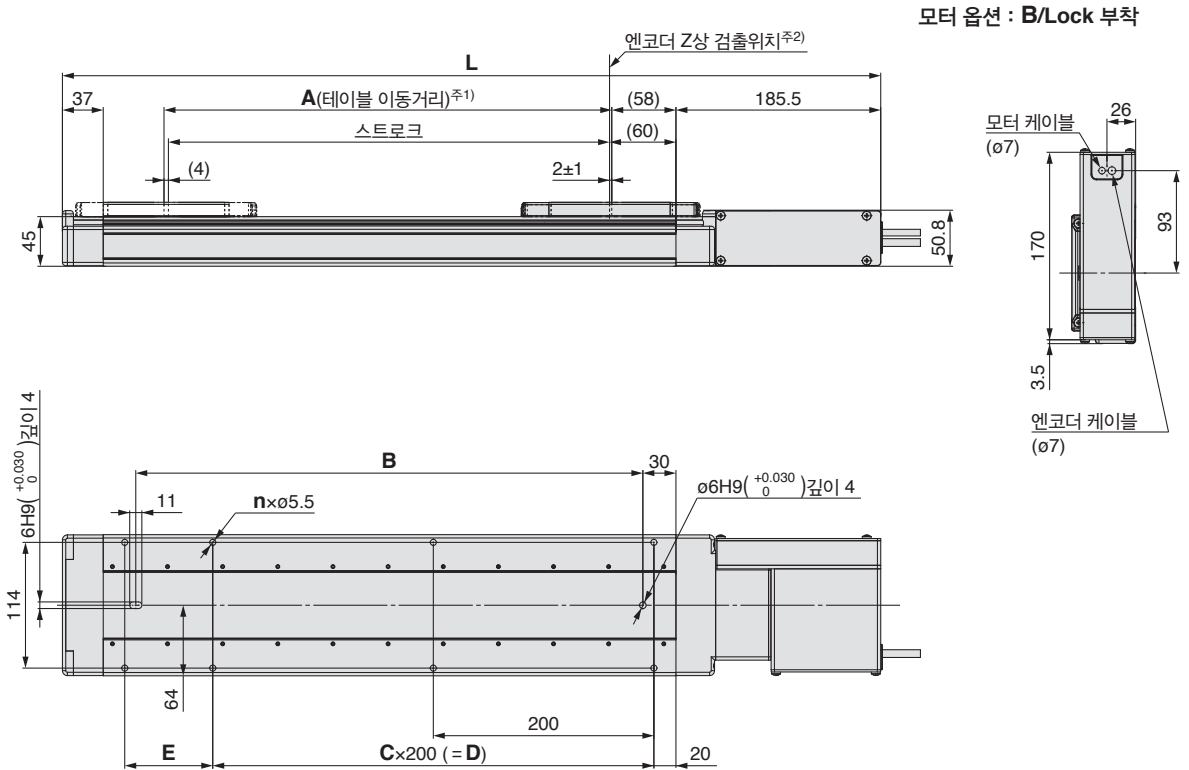
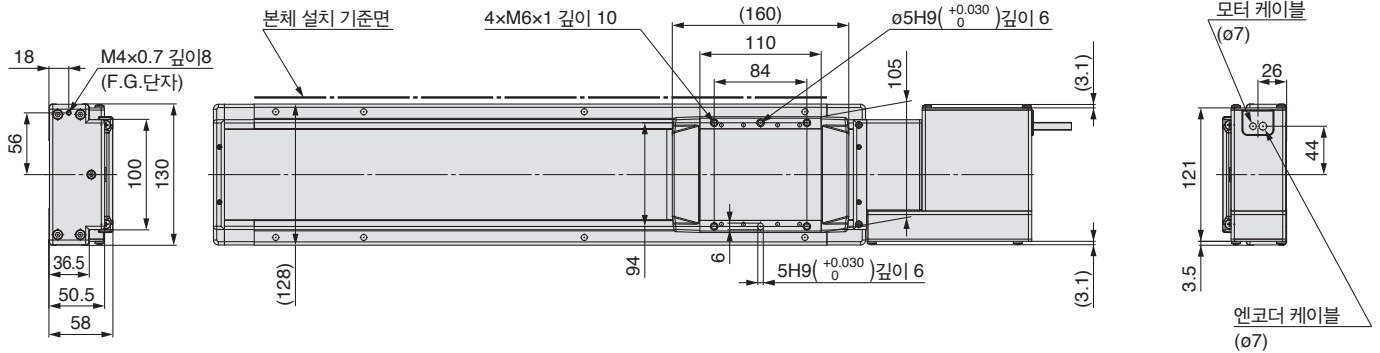
질량

시리즈	LEJB40											
스트로크 [mm]	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500	2000
제품질량 [kg]	5.7	6.4	7.1	7.7	8.4	9.1	9.8	10.5	11.2	12.6	14.7	18.1
Lock 부착 증가질량 [kg]	0.3(엠플루트 엔코더)											

시리즈	LEJB63											
스트로크 [mm]	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500	2000	3000
제품질량 [kg]	11.5	12.7	13.8	15.0	16.2	17.4	18.6	19.7	22.1	25.7	31.6	43.4
Lock 부착 증가질량 [kg]	0.7(엠플루트 엔코더)											

외형치수도/벨트 구동

LEJB40



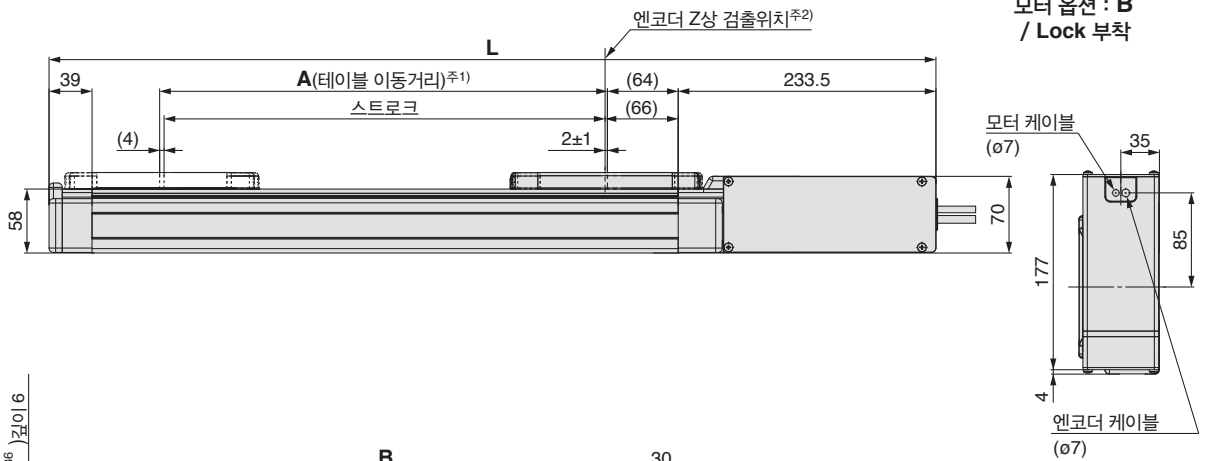
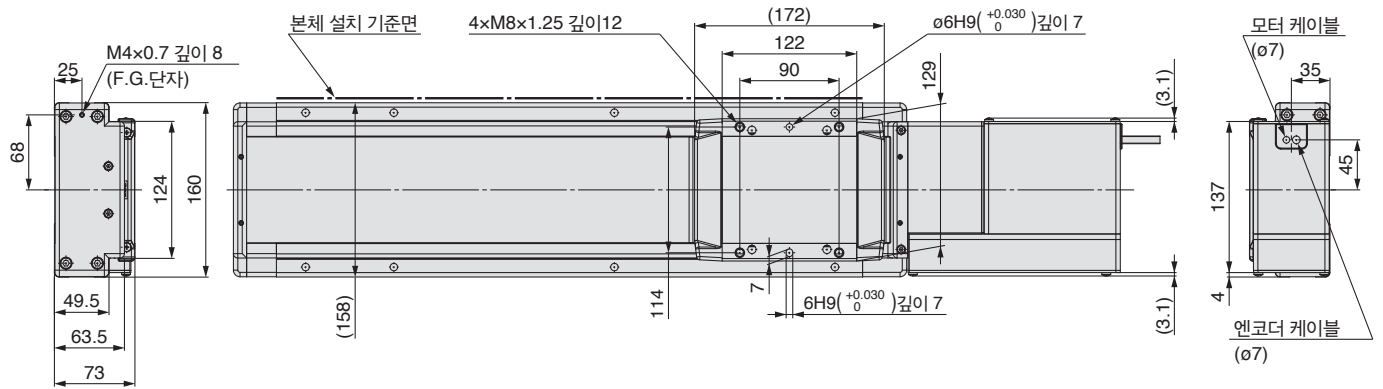
주1) 테이블이 가동하는 거리입니다. 주변에 있는 워크·설비 등과 간섭하지 않도록 주의해 주십시오.
 주2) 모터측 스트로크단에서의 Z상 제1검출 위치입니다.
 주3) 오토스위치용 마그넷은 테이블 센터에 배치되어 있습니다.

형식	L	A	B	n	C	D	E	[mm]
LEJB40V□□-200□-□□□□	542	206	260	6	1	200	80	
LEJB40V□□-300□-□□□□	642	306	360	6	1	200	180	
LEJB40V□□-400□-□□□□	742	406	460	8	2	400	80	
LEJB40V□□-500□-□□□□	842	506	560	8	2	400	180	
LEJB40V□□-600□-□□□□	942	606	660	10	3	600	80	
LEJB40V□□-700□-□□□□	1042	706	760	10	3	600	180	
LEJB40V□□-800□-□□□□	1142	806	860	12	4	800	80	
LEJB40V□□-900□-□□□□	1242	906	960	12	4	800	180	
LEJB40V□□-1000□-□□□□	1342	1006	1060	14	5	1000	80	
LEJB40V□□-1200□-□□□□	1542	1206	1260	16	6	1200	80	
LEJB40V□□-1500□-□□□□	1842	1506	1560	18	7	1400	180	
LEJB40V□□-2000□-□□□□	2342	2006	2060	24	10	2000	80	

- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC□
- JXC□
- LECS□
- LECS□-T
- LECY□
- 모터없음
- LAT3

외형치수도/벨트 구동

LEJB63



주1) 원점 복귀동작 등에 따라 테이블이 가동하는 거리입니다. 주변에 있는 워크·설비 등과 간섭하지 않도록 주의해 주십시오.

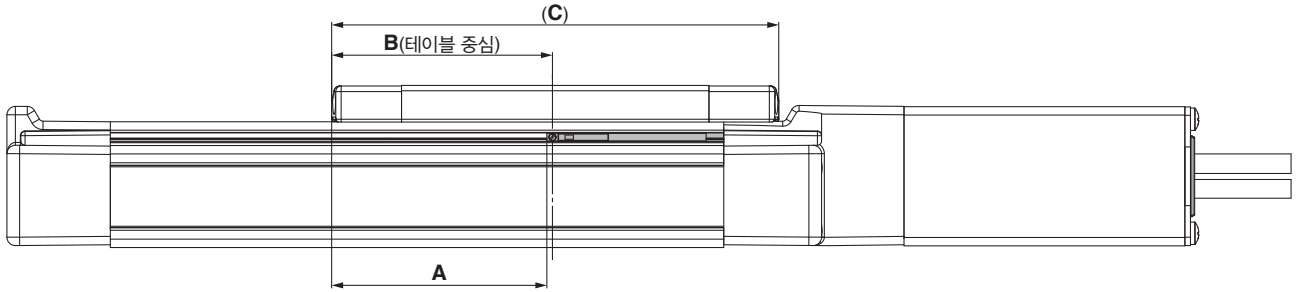
주2) 모터측 스트로크단에서의 Z상 제1검출 위치입니다.

주3) 오토스위치용 마그넷은 테이블 센터에 배치되어 있습니다.

형식	L	A	B	n	C	D	E
LEJB63V□□-300□-□□□□	704	306	370	6	1	200	180
LEJB63V□□-400□-□□□□	804	406	470	8	2	400	80
LEJB63V□□-500□-□□□□	904	506	570	8	2	400	180
LEJB63V□□-600□-□□□□	1004	606	670	10	3	600	80
LEJB63V□□-700□-□□□□	1104	706	770	10	3	600	180
LEJB63V□□-800□-□□□□	1204	806	870	12	4	800	80
LEJB63V□□-900□-□□□□	1304	906	970	12	4	800	180
LEJB63V□□-1000□-□□□□	1404	1006	1070	14	5	1000	80
LEJB63V□□-1200□-□□□□	1604	1206	1270	16	6	1200	80
LEJB63V□□-1500□-□□□□	1904	1506	1570	18	7	1400	180
LEJB63V□□-2000□-□□□□	2404	2006	2070	24	10	2000	80
LEJB63V□□-3000□-□□□□	3404	3006	3070	34	15	3000	80

LEJ Series 오토스위치 부착

오토스위치 부착위치



형식	사이즈	A	B	C	동작범위 (mm)
LEJS40	40	77	80	160	5.5
LEJB40					5.0
LEJS63	63	83	86	172	7.0
LEJB63					6.5

주) 동작범위는 응차를 포함한 기준이며, 보증하는 것은 아닙니다.
(편차 ±30% 정도) 주위 환경에 따라 크게 변화하는 경우가 있습니다.

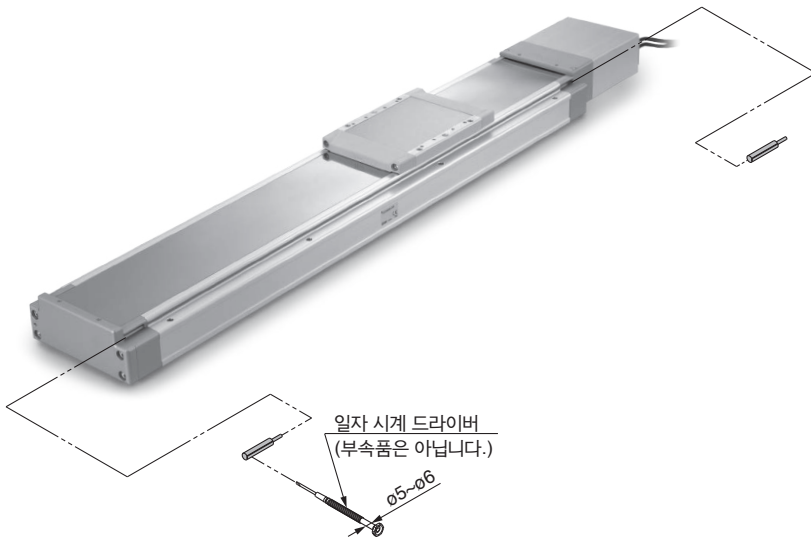
오토스위치 부착방법

오토스위치를 부착하는 경우에는 액추에이터의 오토스위치 부착 홈에 아래 그림과 같이 끼우고, 부착위치 설정 후 일자 시계 드라이버를 이용하여 부착된 오토스위치 부착나사를 체결해 주십시오.

오토스위치 부착나사의 체결토크

(N·m)

오토스위치 형식	체결토크
D-M9□(V) D-M9□W(V) D-M9□E	0.10~0.15



주) 오토스위치 부착나사(오토스위치에 부속)를 체결할 때는 손잡이 지름 5~6mm 정도 정도의 시계 드라이버를 사용해 주십시오.

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

LEY-X5

11-LEFS

11-LEJS

25A-

LEC□

JXC□

LECS□
LECS□-T

LECY□

포터업용

LAT3

무접점 오토스위치/직접 부착 타입 D-M9N(V)·D-M9P(V)·D-M9B(V)



해의 규격 적합 기종의 상세 내용은 별도 문의하여 주십시오.

그로메트

- 2선식의 부하전류를 저전류화(2.5~40mA)
- 기본 타입이 내굴곡 코드 사용



주의

사용상 주의

오토스위치 본체에 부착되어 있는 고정나사 이외의 것을 사용하여 오토스위치를 고정하지 마십시오. 지정 이외의 나사를 사용하는 경우에는 오토스위치가 파손될 가능성이 있습니다.

오토스위치 사양

PLC: Programmable Logic Controller의 약어

D-M9□형·D-M9□V형(인디케이터 램프 부착)						
오토스위치 품번	D-M9N	D-M9NV	D-M9P	D-M9PV	D-M9B	D-M9BV
리드선 취출 방향	횡방향	종방향	횡방향	종방향	횡방향	종방향
배선방식	3선식				2선식	
출력방식	NPN 타입		PNP 타입		-	
적용부하	IC회로, 릴레이, PLC용				DC24V 릴레이, PLC용	
전원전압	DC5·12·24V(4.5~28V)				-	
소비전류	10mA 이하				-	
부하전압	DC28V 이하		-		DC24V(DC10~28V)	
부하전류	40mA 이하				2.5~40mA	
내부강하전압	10mA일 때 0.8V 이하(40mA일 때 2V 이하)				4V 이하	
누설전류	DC24V에서 100μA 이하				0.8mA 이하	
인디케이터 램프	ON일 때 적색 발광 다이오드 점등					
규격	CE 마킹, RoHS					

내구 내굴곡 캡 타이어 리드선 사양

오토스위치 형식		D-M9N(V)	D-M9P(V)	D-M9B(V)
외피	외경 [mm]	2.6		
절연체	심수	3심(갈색·청색·흑색)		2심(갈색·청색)
	외경 [mm]	0.88		
도체	단면적 [mm ²]	0.15		
	소선 지름 [mm]	0.05		
최소굽힘반경 [mm] (참고값)		17		

주1) 무접점 오토스위치 공통사양에 대해서는 P.996을 참조해 주십시오

주2) 리드선 길이에 대해서는 P.996을 참조해 주십시오.

오토스위치 질량표

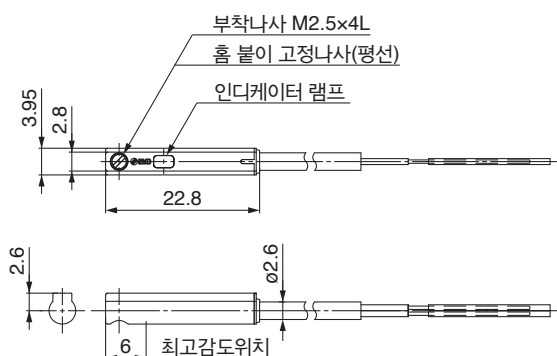
단위 : g

오토스위치 품번		D-M9N(V)	D-M9P(V)	D-M9B(V)
리드선 길이	0.5m(무기호)	8		7
	1m(M)	14		13
	3m(L)	41		38
	5m(Z)	68		63

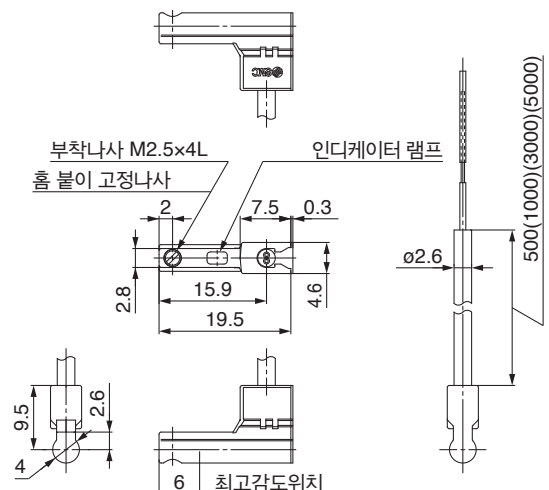
오토스위치 외형치수도

단위: mm

D-M9□



D-M9□V



Normal Closed 무접점 오토스위치 / 직접 부착 타입

D-M9NE(V) · D-M9PE(V) · D-M9BE(V)

해외 규격 적합 기종의 상세 내용은 별도 문의하여 주십시오.



그로메트

- 자력을 검출하지 않을 때에 출력 신호가 ON합니다.
- 무접점 오토스위치/D-M9 시리즈 (특주품은 제외)의 적용 액추에이터에 사용 가능



주의

사용상 주의

오토스위치 본체에 부착되어 있는 고정나사 이외의 것을 사용하여 오토스위치를 고정하지 마십시오. 지정 이외의 나사를 사용하는 경우에는 오토스위치가 파손될 가능성이 있습니다.

오토스위치 사양

PLC: Programmable Logic Controller의 약어

D-M9□E형·D-M9□EV형(인디케이터 램프 부착)						
오토스위치 품번	D-M9NE	D-M9NEV	D-M9PE	D-M9PEV	D-M9BE	D-M9BEV
리드선 취출 방향	횡방향	종방향	횡방향	종방향	횡방향	종방향
배선방식	3선식			2선식		
출력방식	NPN 타입		PNP 타입		-	
적용부하	IC회로, 릴레이, PLC용				DC24V 릴레이, PLC용	
전원전압	DC5·12·24V(4.5~28V)				-	
소비전류	10mA 이하				-	
부하전압	DC28V 이하		-		DC24V(DC10~28V)	
부하전류	40mA 이하				2.5~40mA	
내부강하전압	10mA일 때 0.8V 이하(40mA일 때 2V 이하)				4V 이하	
누설전류	DC24V에서 100μA 이하				0.8mA 이하	
인디케이터 램프	ON일 때 적색 발광 다이오드 점등					
규격	CE 마킹, RoHS					

내유 내굴곡 캡 타이어 리드선 사양

오토스위치 형식		D-M9NE(V)	D-M9PE(V)	D-M9BE(V)
외피	외경 [mm]	2.6		
절연체	심수	3심(갈색·청색·흑색)		2심(갈색·청색)
	외경 [mm]	0.88		
도체	단면적 [mm ²]	0.15		
	소선 지름 [mm]	0.05		
최소굽힘반경 [mm] (참고값)		17		

주1) 무접점 오토스위치 공통사양에 대해서는 P.996을 참조해 주십시오
 주2) 리드선 길이에 대해서는 P.996을 참조해 주십시오.

오토스위치 질량표

단위 : g

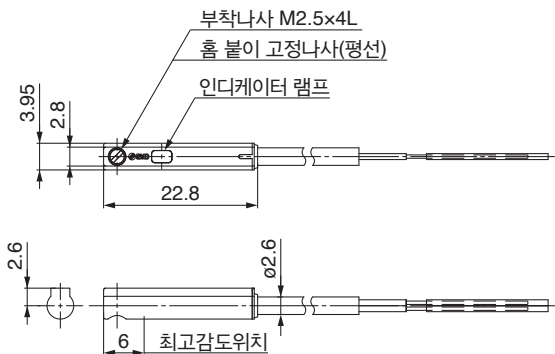
오토스위치 품번		D-M9NE(V)	D-M9PE(V)	D-M9BE(V)
리드선 길이	0.5m(무기호)	8		7
	1m(M)*	14		13
	3m(L)	41		38
	5m(Z)*	68		63

*1m, 5m는 주문 생산

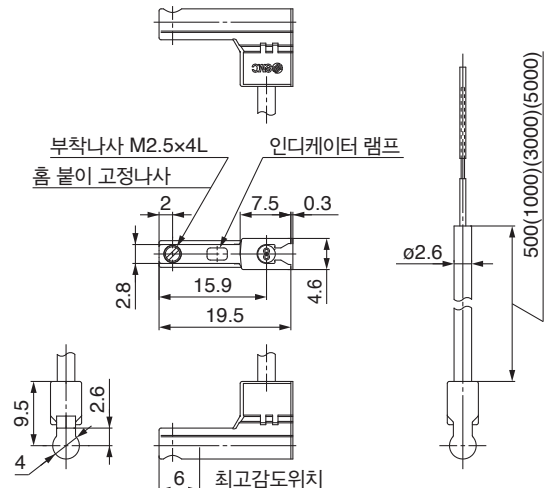
오토스위치 외형치수도

단위: mm

D-M9□E



D-M9□EV



- LEFS
- LEFB
- LEJS
- LEJB
- LEL
- LEM
- LEY
- LEYG
- LES
- LESH
- LEPY
- LEPS
- LER
- LEH
- LEH
- LEY-X5
- LEY-X5
- 11-LEFS
- 11-LEFS
- 11-LEJS
- 11-LEJS
- 25A-
- LEC□
- LEC□
- JXC□
- JXC□
- LECS□
- LECS□-T
- LECY□
- LECY□
- 포터없음
- LAT3

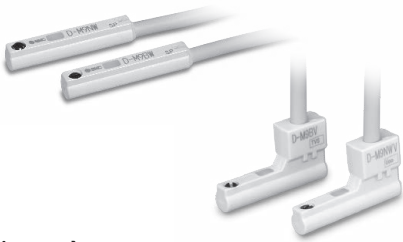
2색 표시식 무접점 오토스위치/직접 부착 타입 D-M9NW(V)·D-M9PW(V)·D-M9BW(V)



해의 규격 적합 기종의 상세 내용은 별도 문의하여 주십시오.

그로메트

- 2선식의 부하 전류를 저전류화 (2.5~40mA)
- 기본 타입이 내굴곡 코드 사용
- 적정동작범위가 램프의 색으로 판단 가능(적색→녹색←적색)



주의

사용상 주의

오토스위치 본체에 부착되어 있는 고정나사 이외의 것을 사용하여 오토스위치를 고정하지 마십시오. 지정 이외의 나사를 사용하는 경우에는 오토스위치가 파손될 가능성이 있습니다.

오토스위치 사양

PLC: Programmable Logic Controller의 약어

D-M9□W형·D-M9□WV형(인디케이터 램프 부착)						
오토스위치 품번	D-M9NW	D-M9NWV	D-M9PW	D-M9PWV	D-M9BW	D-M9BWV
리드선 취출 방향	횡방향	종방향	횡방향	종방향	횡방향	종방향
배선방식	3선식				2선식	
출력방식	NPN 타입		PNP 타입		-	
적용부하	IC회로, 릴레이, PLC용				DC24V 릴레이, PLC용	
전원전압	DC5·12·24V(4.5~28V)				-	
소비전류	10mA 이하				-	
부하전압	DC28V 이하		-		DC24V(DC10~28V)	
부하전류	40mA 이하				2.5~40mA	
내부강하전압	10mA일 때 0.8V 이하(40mA일 때 2V 이하)				4V 이하	
누설전류	DC24V에서 100μA 이하				0.8mA 이하	
인디케이터 램프	동작범위.....적색 발광 다이오드 점등 적정동작범위.....녹색 발광 다이오드 점등					
규격	CE 마킹, RoHS					

내구 내굴곡 캡 타이어 리드선 사양

오토스위치 형식		D-M9NW(V)	D-M9PW(V)	D-M9BW(V)
외피	외경 [mm]	2.6		
절연체	심수	3심(갈색·청색·흑색)		2심(갈색·청색)
	외경 [mm]	0.88		
도체	단면적 [mm ²]	0.15		
	소선 지름 [mm]	0.05		
최소굽힘반경 [mm] (참고값)		17		

주1) 무접점 오토스위치 공통사양에 대해서는 P.996을 참조해 주십시오
주2) 리드선 길이에 대해서는 P.996을 참조해 주십시오.

오토스위치 질량표

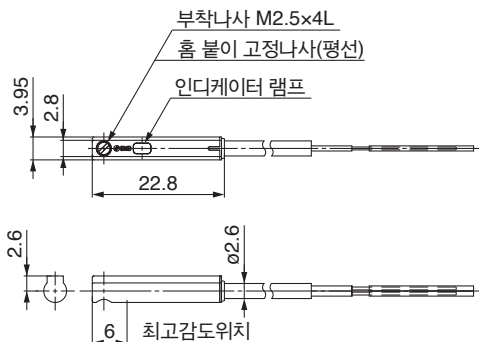
단위 : g

오토스위치 품번		D-M9NW(V)	D-M9PW(V)	D-M9BW(V)
리드선 길이	0.5m(무기호)	8		7
	1m(M)	14		13
	3m(L)	41		38
	5m(Z)	68		63

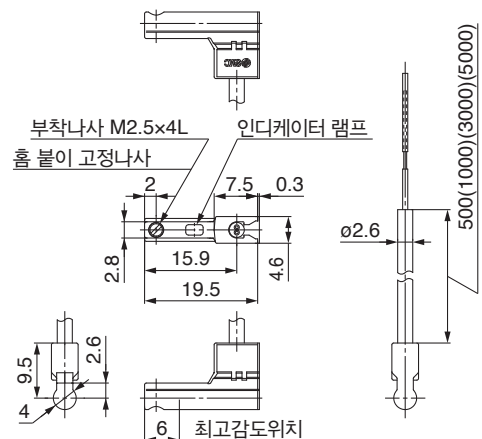
오토스위치 외형치수도

단위: mm

D-M9□W



D-M9□WV





LEJ Series 전동 액추에이터 / 제품개별 주의사항①

사용하기 전에 반드시 숙지하여 주십시오. 안전상 주의에 관해서는 P.984, 전동 액추에이터/공통주의 사항에 대해서는 P.985~990, 오토스위치/공통주의사항에 관해서는 P.991~1000을 확인해 주십시오.

설계상 주의

⚠ 주의

- ① 부하는 사양 한계를 넘지 않는 범위에서 사용해 주십시오.
가반질량, 허용 모멘트에 적합한 기종을 선정해 주십시오. 사양 한계 밖에서 사용되면 가이드부에 가해지는 편하중이 과대해져, 가이드부의 흔들림 발생, 정도 악화 등 수명에 악영향을 미치는 원인이 됩니다.
- ② 지나친 외력이나 충격력이 가해지도록 사용하지 마십시오.
지나친 외력이나 충격력에 의해 본체가 파손됩니다.
모터를 포함한 각 부품은 정밀한 공차로 제작되어 있으므로, 약간의 변형·위치 어긋남이라도 작동 불량에 원인이 됩니다.

선정

⚠ 경고

- ① 속도는 사양 한계를 넘지 않는 범위에서 사용해 주십시오.
가반질량과 반송속도의 관계 및 스트로크에 따른 허용속도에서 기종을 선정해 주십시오. 사양 범위 외에서 사용하면 이상소음의 발생, 정도의 악화 등 작동 및 수명에 악영향을 미치는 원인이 됩니다.
- ② 미소 스트로크(100mm 이하)로 반복 왕복시키는 경우, 그리스 부족을 일으키는 경우가 있으므로 1일에 1회 이상 또는 1,000회 왕복에 1회 이상 풀 스트로크 작동을 하여 주십시오.
- ③ 테이블에 외력이 가해지는 경우는 외력을 가한 총 반송질량으로 선정해 주십시오.
액추에이터에 배관 덕트 등을 설치하는 경우, 테이블의 접동저항이 증대하여, 작동불량의 요인이 되는 경우가 있으므로 충분히 주의해 주십시오.

사용상 주의

⚠ 주의

- ① 스트로크 끝단에 부딪치지 마십시오
사양 범위 외에서의 사용 및 컨트롤러/드라이버의 설정·원점 위치의 변경을 통해 실제 스트로크 외의 운전 지시를 하는 등 잘못된 입력을 지시하였을 경우에, 운전 시에 액추에이터의 스트로크 끝단에 테이블(이동자)이 충돌할 수 있습니다. 충분히 확인하고 나서 사용해 주십시오. 테이블을 스트로크 끝단에 충돌시켰을 경우에는 가이드, 벨트, 내부 스톱퍼 등이 파손될 정상으로 동작하지 않게 되므로 주의하여 주십시오.



또는 수직 시에 워크가 자중으로 자유낙하하므로 주의하여 주십시오.

- ② 본 액추에이터의 실제속도는 부하와 스트로크에 따라 변동됩니다.
선정 시에는 카달로그의 기종선정방법을 참조하여 사양확인 후 사용해 주십시오.
- ③ 원점 복귀 시에 반송 부하 이외의 부하나 충격·저항을 가하지 마십시오
- ④ 몸체, 테이블 설치면에 상처, 흠집이 나지 않도록 하여 주십시오.
설치면의 평면도가 나빠져 가이드부의 흔들림 발생, 접동저항 증가 등의 원인이 됩니다.
- ⑤ 제품 본체나 워크 설치 시에는 강한 충격이나 지나친 모멘트를 가하지 마십시오
허용 모멘트 이상의 외력이 가해지면 가이드부의 흔들거림 발생, 접동저항 증가 등의 원인이 됩니다.
- ⑥ 설치면의 평면도는 0.1mm/500mm 이내로 해 주십시오.
본체에 설치하는 워크, 베이스 등의 평면도가 나쁘면, 가이드부의 흔들림 발생이나 접동저항 증가의 원인이 됩니다.
또, 한쪽만 지지한 상태로 튀어 나오도록 설치를 하는 경우는 보조판이나 서포트 가이드를 이용하여, 본체가 휘지 않도록 하십시오.
- ⑦ 본 제품을 설치할 때는 모든 설치용 볼트를 고정해 주십시오.
설치용 볼트의 개수를 줄인 경우, 테이블의 변동량이 증가하는 등 성능에 영향을 미칩니다.
- ⑧ 위치 결정 운전 및 위치 결정 범위에서 테이블을 워크에 부딪치지 마십시오
- ⑨ 더스트 Seal 밴드에 외력이 가해지지 않도록 하여 주십시오.
운반 시에는 특히 주의해 주십시오.

LEFS
LEFB

LEJS
LEJB

LEL

LEM

LEY
LEYG

LES
LESH

LEPY
LEPS

LER

LEH

LEY-X5

11-LEFS

11-LEJS

25A-

LEC

JXC

LECS
LECS-T

LECY

모터 없음

LAT3



LEJ Series 전동 액추에이터 / 제품개별 주의사항②

사용하기 전에 반드시 숙지하여 주십시오. 안전상 주의에 관해서는 P.984, 전동 액추에이터/공통주의 사항에 대해서는 P.985~990, 오토스위치/공통주의사항에 관해서는 P.991~1000을 확인해 주십시오.

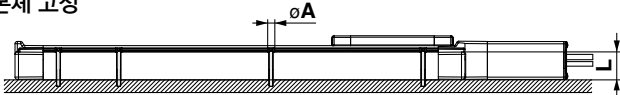
사용상 주의

⚠ 주의

- ⑩ 본체 설치 시의 나사 체결은 적절한 길이의 나사를 이용하여 적정토크로 설치구멍 전체를 체결해 주십시오.

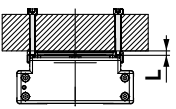
제한 범위 이상의 값으로 체결하면 작동 불량 원인이 되며, 체결력 부족은 위치의 어긋남이나 낙하의 원인이 됩니다.

본체 고정



기종	사용 볼트	최대체결토크 (N·m)	ϕA (mm)	L (mm)
LEJ□40	M5	3.0	5.5	36.5
LEJ□63	M6	5.2	6.8	49.5

워크 고정



기종	사용 볼트	최대 체결 토크 (N·m)	L(최대나사 체결길이 mm)
LEJ□40	M6x1	5.2	10
LEJ□63	M8x1.25	12.5	12

워크 고정용 볼트가 몸체에 닿지 않도록 최대 나사체결 길이보다 0.5mm 이상 짧은 볼트를 사용해 주십시오. 볼트가 길면 몸체에 닿아 작동불량 등의 원인이 됩니다.

- ⑪ 테이블을 고정하고 본체를 구동시키지 마십시오.
- ⑫ 벨트 구동 타입은 수직으로 사용할 수 없습니다.
- ⑬ 사용 조건에 따라서는 진동을 동반하는 동작을 하는 경우가 있습니다. 이러한 경우는 드라이버의 오토 튜닝 응답성을 저응답으로 조정하여 주십시오. 오토 튜닝을 할 때, 이상음을 동반하는 경우가 있습니다만, 조정이 완료될 때까지 상황을 살펴 주십시오.
- ⑭ 본체 설치 기준면을 사용하여 설치하는 경우에는 핀을 사용해 주십시오. 또한, R면취 되어 있으므로 핀 높이는 5mm 이상으로 해 주십시오. (추천높이 6mm)

본체 설치 기준면



- ⑮ 동작 도중에 부하 변동이 있으면 동작 불량·이상음·알람이 발생하는 경우가 있습니다. (AC 서보 모터의 경우) 부하 변동에 게인 튜닝이 맞지 않는 경우가 있습니다. 드라이버의 취급설명서에 따라서 적절히 게인을 조정해 주십시오.

보수 점검의 주의

⚠ 경고

보수점검 빈도

아래 표에 근거하여 보수 점검을 실시해 주십시오.

빈도	외관시각점검	내부점검	벨트점검
작업 시작 시 점검	○	—	—
6개월 / 1000km / 500만회당*	○	○	○

*상기 항목 중 어느 하나가 먼저 도달하는 시기

• 외관 시각 점검 항목

1. 본체 고정 볼트의 느슨해짐, 비정상적인 오염
2. 상처, 케이블 접속부의 확인
3. 진동, 이상소음

• 내부 점검 항목

1. 작동부의 윤활상태, 오염
※그리스를 도포하는 경우는 리튬계 No.2 등급을 사용해 주십시오.
2. 부품 체결부의 느슨해짐, 흔들림

• 벨트 점검 항목

아래에 나타내는 벨트의 이상 현상이 있는 경우는 즉시 운전을 중지하고, 벨트를 교환해 주십시오. 또, 사용환경 및 사용조건이 제품 사양 범위 이내인 것을 확인해 주십시오.

- a. 기어면을 덮는 천의 마모
범포 섬유가 보풀이 일어, 고무질이 닳고, 희게 변색되어, 범포의 결이 불명료하게 된다.
- b. 벨트 측면의 닳음 및 마모
벨트의 각진 부분이 닳아져서 심선이 풀어져 나옴.
- c. 벨트의 부분적 절단
벨트가 부분적으로 절단. 절단부 이외의 기어면에 이물질이 끼어서 손상이 발생
- d. 벨트 기어부의 세로방향 균열
벨트 플랜지에 접촉하여 쏠린 상처
- e. 벨트 뒷면 고무가 끈적하게 연화
- f. 벨트 뒷면의 균열